# HEIDENHAIN



総合カタログ: 製品&ソリューション

www.heidenhain.co.jp

ドクターヨハネスハイデンハイン社は、リニア 世界50ヶ国以上にハイデンハインの営業・サー データ処理ユニット、CNC装置を開発、製造 しています。ハイデンハインは、工作機械メーポートしています。 カー、半導体製造装置や電子機器製造装置 メーカー、オートメーションシステムに製品を供 給しています。

エンコーダ、角度エンコーダ、ロータリエンコービス拠点があり、そのほとんどが完全子会社 ダ、長さゲージ、デジタル表示カウンタおよびです。セールスエンジニアとサービス技術者 が、技術情報とサービス対応にてお客様をサ



# 目次

基礎技術と生産工程	4
精密目盛: 高精度のための基礎技術	5
長さ測定 シールドタイプリニアエンコーダ オープンタイプリニアエンコーダ 長さゲージ	6
角度測定 シールドタイプ角度エンコーダ 角度エンコーダモジュール 組込み型角度エンコーダ ロータリエンコーダ	18
工作機械用CNC装置(国内非売品) 輪郭制御対応CNC装置、マシニングセンタ、ターニングセンタ、フライス盤向け 輪郭制御対応CNC装置、フライス盤向け 直線切削制御対応CNC装置、フライス盤向け 輪郭制御対応CNC装置、ターニングセンタ、旋盤向け 輪郭制御対応CNC装置、NC旋盤、汎用旋盤向け 輪郭制御対応CNC装置: デジタル制御 周辺装置: 手動パルス発生器、プログラミングステーション、ビジョンシステム*	46
Digital Shop Floor: ソフトウェアソリューション	66
工具とワークの段取りおよび測定 ワーク用タッチプローブ 工具測長器	68
測定値の取得と表示 汎用工作機械用デジタル表示カウンタ 計測アプリケーション用データ処理ユニット 診断・検査機器 信号変換器	72

<sup>\*</sup> ビジョンシステムについては、お問い合わせください。

# 基礎技術と生産工程

ハイデンハイン製品が高品質なのは、特別な生産設備と測定装置を使用しているためです。 目盛板製造時に使用するマスターとサブマスターは、温度を一定に保ち、防振対策のとられた特別なクリーンルームで作られます。リニアエンコーダ・角度エンコーダの目盛を製造・検査するのに必要な目盛複写機などの設備もハイデンハインが開発・製造しています。



長さ30 mのスケールテープ測定装置

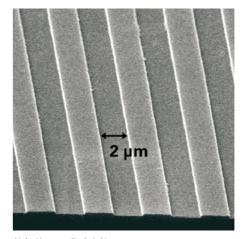
長さと角度測定におけるその高い能力は、多くのユーザーに対し提供しているソリューションにより実証されています。これらの事例には、各国の計量研究所用に開発・製造した計測・検査装置や、大型望遠鏡や人工衛星追跡アンテナ用の角度エンコーダも含まれます。そして、そこから得た知識と経験をハイデンハインの全製品に生かされています。



角度コンパレータ、測定分解能約0.001"

# 精密目盛: 高精度のための基礎技術

ハイデンハインエンコーダの心臓部は目盛本体であり、通常0.25 μmから10 μmの線幅の目盛形状になっています。これらの精密目盛は、ハイデンハインが開発した製造プロセス(例えばDIADURやMETALLUR)で作られ、エンコーダの性能と精度を決定づけます。目盛は、非常に正確な間隔で刻線され、極めて鮮明なエッジ構造をしています。物理的・化学的な耐久性に優れているうえに、振動や衝撃に対する耐久性もあります。全ての目盛で熱特性を定義しています。



位相格子目盛 高さ約 0.25 µm

#### **DIADUR**

DIADUR精密目盛は、本体(ガラスやガラスセラミック)の表面に極薄のクロム膜を形成しています。目盛の精度は、マイクロメートルからサブマイクロメートルの範囲となっています。

#### METALLUR

METALLUR目盛は、金の反射層の特殊な光 学構造により、ほぼ平面的な構造をしていま す。そのため、特に汚れに強くなっています。

#### 位相格子目盛

特殊な製造工程によって、定義された光学特性を持つ三次元的な目盛構造を作り出すことを可能にします。その目盛構造の線幅は数マイクロメートルから最小のものでは1/4マイクロメートルまでの範囲となります。

#### SUPRADUR

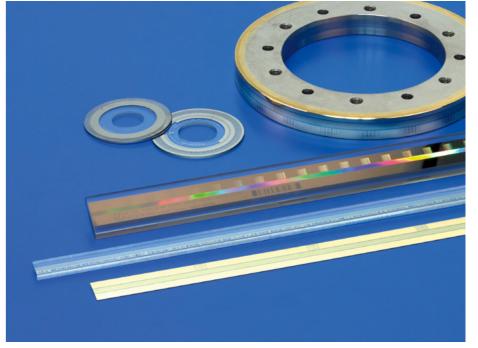
SUPRADURプロセスによって製造された目盛は、三次元の位相格子と同じ光学特性を持ちながら、平面的な構造をしているため汚れの影響を受けにくくなっています。

#### OPTODUR

OPTODUR製法により、特に反射率の高い目盛構造を実現しています。三次元の光学特性を持ちながら、SUPRADURと同じように平面的な構造をしています。

#### **MAGNODUR**

マイクロメートル単位の薄さの磁気層は、非常に微細な磁化目盛を構成します。



各種材質で製造されたDIADURとMETALLUR目盛



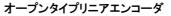
アルマ望遠鏡、チャナントール、チリ(写真はESOのご好意による)

クロム膜コーティング用クリーンルーム設備

#### シールドタイプリニアエンコーダ

ハイデンハインのシールドタイプリニアエンコー ダは、切屑、ダスト、飛沫などから保護されて います。とりわけ、工作機械での使用に適して います。

- 精度等級: ~± 2 μm
- 測定分解能: ~ 0.001 μm
- 最大測定長: 72 m
- 取付けが迅速かつ簡単
- 取付け公差が大きい
- 耐加速度性大
- 耐環境性



ハイデンハインのオープンタイプリニアエンコー ダは、走査ヘッドとスケールもしくはスケール テープの間で機械的接触がない状態で動作 します。このリニアエンコーダの代表的な用途 は、計測機械、コンパレータ、測長システム用 精密機器、半導体製造用検査装置および製 造装置等です。

- 精度等級: ~± 0.5 μm
- 測定分解能: ~ 0.001 μm (1 nm)
- 最大測定長: 30 m
- 走査へッドとスケールが非接触
- 小型、軽量



- 高速対応

れらは、工業計測における測定機器の監視や、 位置決め装置としても使用できます。 ● 精度等級: ~± 0.1 μm 測定分解能: ~ 0.005 µm (5 nm) • 最大測定長: 100 mm • 高い測定精度

ハイデンハインの長さゲージは、プランジャー用

のガイドが組み込まれていることが特徴です。こ

• プランジャーの自動駆動が可能

• 取付けが簡単

長さゲージ

インクリメンタルリニアエンコーダは、基準点 からの測定ステップ数をカウントしたり、信号周 期を内挿分割しカウントすることによって、現在 の位置を決定することができます。ハイデンハ インのインクリメンタルリニアエンコーダには原点 があり、電源投入後に基準点を再確立するた めに、この原点上を走査する必要があります。 絶対番地化原点方式では、この処理をすばや く、簡単に行うことができます。

ハイデンハインの**アブソリュートリニアエンコー** ずでは、現在の位置値を得るのに原点復帰を する必要がありません。アブソリュート値の伝送 は、EnDatインターフェースやその他のシリア ルインターフェースを用いて行います。

推奨**分解能**は主に位置測定について延べて います。正弦波出力信号の内挿倍率を大きく して分解能を小さくすると、たとえばトルクモータ など回転速度制御が必要な用途に役立ちます。

機能安全のもとで、ハイデンハインは安全位 置計測システム用シングルエンコーダシステ ムとしてピュアシリアルデータ伝送搭載のエン コーダ製品を用意しています。エンコーダ内 部で二つの測定値をそれぞれ独立して形成 し、EnDatインターフェース経由で安全制御 装置へ伝送します。

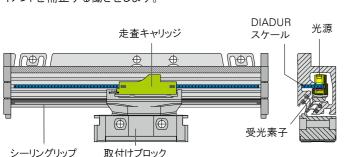
7





- 標準型スケールハウジングタイプ
- 耐振動衝撃性大
- 測定長72 mまで対応可能
- 小型スケールハウジングタイプ - 限られた設置スペース用
- 測定長2040 mmまで対応可能 (1240 mmを超える場合は、マウンティン グスパーもしくはクランプが必要)

ハイデンハインのシールドタイプリニアエンコー ダでは、アルミニウムのハウジングが、スケー ル、走査キャリッジおよびそのガイドを切屑、ダ スト、飛沫などから保護しています。下向きに 配置された弾力性のあるシーリングリップが、 ハウジングの開口部をふさいでいます。走査 キャリッジは、スケールユニット内ではほとんど 摩擦なく移動します。カップリングが、走査キャ リッジを外部の取付けブロックと連結し、スケー ルとマシンガイドの間での避けられないミスアラ イメントを補正する働きをします。







- 101 1 0-1

シールドタイプリニアエンコーダ		シリーズ	ページ
標準型スケールハウジング	アブソリュート位置測定 長尺用アブソリュート位置測定 インクリメンタル位置測定 非常に高い繰り返し精度 マニュアル操作機械用 長尺測定	LC 100 LC 200 LS 100 LF 100 LS 600 LB 300	8
小型スケールハウジング	アブソリュート位置測定 インクリメンタル位置測定 非常に高い繰り返し精度 汎用工作機械用	LC 400 LS 400 LF 400 LS 300	10
オープンタイプリニアエンコーダ	超高精度 2軸座標測定エンコーダ 高速制御および長尺軸測定用 アブソリュート位置測定	LIP LIF, PP LIDA LIC	12 13 14
長さゲージ	測定ステーションおよびマルチポイント検査装置用	AT, CT, MT, ST	16

# シールドタイプリニアエンコーダ LC、LF、LS、LB

# 標準型スケールハウジング

標準型スケールハウジングタイプのリニアエ ンコーダは特に耐振動性に優れていることを 特徴としています。

アブソリュートリニアエンコーダ**LC 100**および LC 200シリーズは、絶対位置値を出力するた め原点復帰動作を必要としません。また、同 時にインクリメンタル信号を出力することもで きるバージョンもあります。LC 100シリーズは、 インクリメンタルリニアエンコーダLS 100シリー ズと取付け寸法が同じで、機械設計も同じで す。LC 100シリーズおよびLS 100シリーズ は、その高い精度と明確な熱特性により、特 にNC工作機械での使用に適しています。

**LF**タイプのインクリメンタルリニアエンコーダは、 目盛間隔が比較的微細であることが特徴で す。このため高い繰り返し精度を要求される ようなアプリケーションに適しています。

インクリメンタルリニアエンコーダLS 600シリー ズは、位置決めだけの単純な使用方法、例え ば汎用工作機械に使用されます。

LC 200(アブソリュート)およびLB(インクリメン タル)は、長尺軸での使用を想定しています。 これらの目盛本体は、つなぎ目のない1本もの METALLUR目盛スチールテープで納品され、 ハウジングセクションを取付けた後にハウジン グに引き込み、規定のテンションをかけた上で、 両端を機械側にしつかりと固定します。

#### アブソリュート位置測定

#### LC 100 シリーズ

- アブソリュート位置測定
- 明確な熱特性
- 優れた耐振動性 • 2種類の取付け姿勢

LC 200 シリーズ

• 明確な熱特性

• 優れた耐振動性

● 2種類の取付け姿勢

• シングルフィールド走査方式

● アブソリュート位置測定 • 最長28 m<sup>4)</sup>の長尺測定用

• シングルフィールド走査方式

#### LF 185

- インクリメンタル位置測定
- 優れた耐振動性
- 2種類の取付け姿勢
- シングルフィールド走査方式

#### LB 383

- インクリメンタル位置測定
- 最長72 mの長尺測定用
- 明確な熱特性
- 優れた耐振動性
- 2種類の取付け姿勢
- シングルフィールド走査方式

#### LS 600 シリーズ

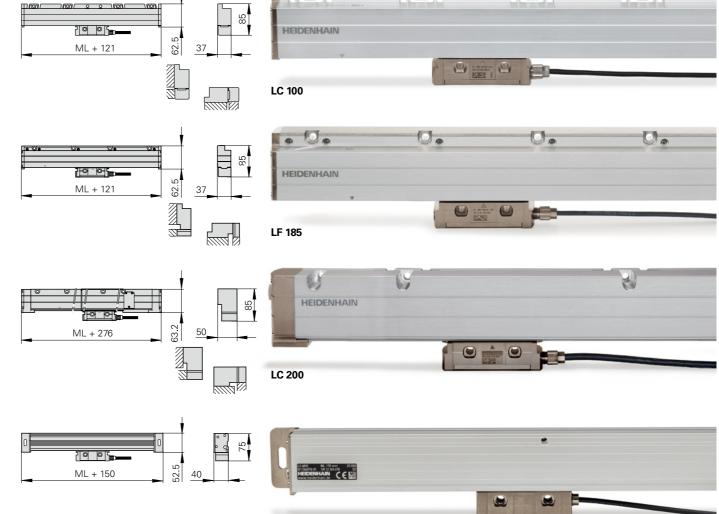
- インクリメンタル位置測定
- 汎用工作機械用
- 取付けが簡単

#### インクリメンタル位置測定

#### LS 100 シリーズ

- インクリメンタル位置測定
- 明確な熱特性
- 優れた耐振動性
- 2種類の取付け姿勢
- シングルフィールド走査方式

- 非常に高い繰り返し精度
- 熱特性はスチールまたは鋳鉄と同等



LS 600

1191

9

	アブソリュート LC 115 <sup>1)</sup> /LC 185 LC 195 F/M/P/S <sup>1)</sup> LC 116/LC 196 F/M	LC 211/LC 281 LC 291 F/M	インクリメンタル LF 185	LS 187 LS 177	LS 683 C LS 673 C	LB 383
目盛本体	DIADURガラススケール	METALLUR スチールスケールテープ	SUPRADUR位相格子付 スチールスケール	DIADURガラススケール	DIADURガラススケール	METALLUR スチールスケールテープ
目盛間隔	20 μm	40 μm	8 µm	20 μm	20 μm	40 μm
インターフェース	LC 115/LC 116: EnDat 2.2 LC 185: EnDat 2.2(へ、1 V <sub>PP</sub> 付) LC 195: ファナックαiインタフェース/ 三菱/パナソニック/ DRIVE-CLiQ LC 196: ファナックαiインタフェース/ 三菱	LC 291: ファナックαi インタフェース/三菱	∼ 1 V <sub>PP</sub>	<i>LS 187:</i>	LS 683 C:	∼ 1 V <sub>PP</sub>
信号周期	<i>LC 185:</i> 20 μm	LC 281: 40 μm	4 μm	LS 187: 20 μm	LS 683 C: 20 μm	40 μm
精度等級	± 5 μm, ± 3 μm <sup>3)</sup>	±5 µm	± 3 µm, ± 2 µm	± 5 μm, ± 3 μm	±5 μm	±5 μm
測定長(ML)	最長 4240 mm	最長 28 040 mm <sup>4)</sup>	最長 3040 mm	最長 3040 mm		最長 72 040 mm
原点	-		1個もしくは絶対番地化原点、LS			

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の 登録商標です。

<sup>1)</sup> 機能安全はお問い合わせください

<sup>2) 5/10/20</sup>逓倍回路内蔵

<sup>&</sup>lt;sup>3)</sup> 測定長ML 3040 mmまで

<sup>&</sup>lt;sup>4)</sup> これ以上の測定長については、TNC 640 (国内非売品)と接続し使用する場合のみ お問い合わせください

# シールドタイプリニアエンコーダ LC、LF、LS

# 小型スケールハウジング

**小型スケールハウジング**のシールドタイプリニ アエンコーダは、主に設置スペースが限られた 場合に使用されます。

アブソリュートリニアエンコーダLC 400シリーズは、絶対位置値を出力するため原点復帰を必要としません。インクリメンタルリニアエンコーダLS 400シリーズのように、高いシステム精度と明確な熱特性により、特にNC工作機械での使用に適しています。

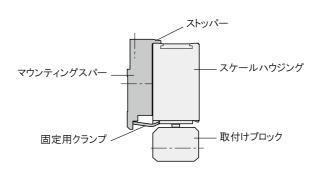
**LF**タイプのインクリメンタルリニアエンコーダは、 目盛間隔が比較的微細であることが特徴です。このため**高い繰り返し精度**を要求されるようなアプリケーションに適しています。

インクリメンタルリニアエンコーダ**LS 300**シリーズは、位置決めだけの単純な使用方法、例えば**汎用工作機械**に使用されます。

#### マウンティングスパーにより取付けが簡単

小型スケールハウジングタイプの取付けには、マウンティングスパーを使用するのが非常に有効です。これは機械本体の組立て工程時に取り付けることができるため、機械の組立て完了後にエンコーダをマウンティングスパーに装着するだけです。修理時の交換も簡単です。さらにマウンティングスパーを使用することによりエンコーダの加速特性を大幅に改善します。





#### アブソリュート位置測定

#### LC 400 シリーズ

- アブソリュート位置測定
- 明確な熱特性
- シングルフィールド走査方式

#### インクリメンタル位置測定

#### LS 400 シリーズ

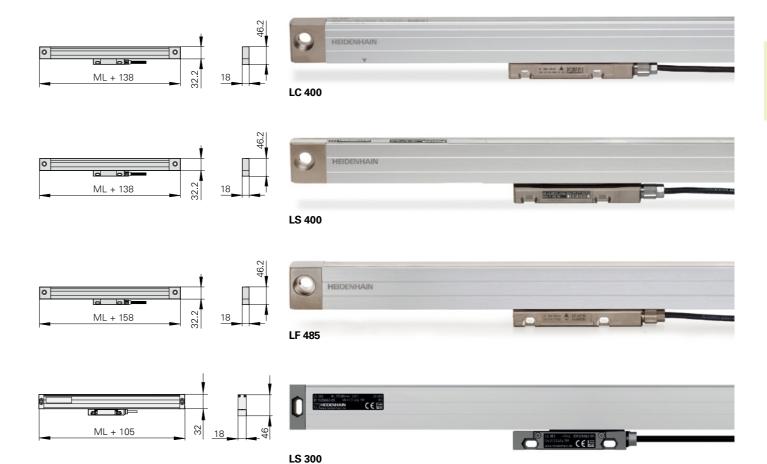
- インクリメンタル位置測定
- 明確な熱特性
- シングルフィールド走査方式

#### LF 485

- インクリメンタル位置測定
- 非常に高い繰り返し精度
- 熱特性はスチールまたは鋳鉄と同等
- シングルフィールド走査方式

#### LS 300 シリーズ

- インクリメンタル位置測定
- 汎用工作機械用



	アブソリュート	インクリメンタル	l. o . o -	
	LC 415 <sup>1)</sup> /LC 485 LC 495 F/M/P/S <sup>1)</sup> LC 416/LC 496 F/M	LF 485	LS 487 LS 477	LS 383 C LS 373 C
目盛本体	DIADURガラススケール	SUPRADUR位相格子付 スチールスケール	DIADURガラススケール	ガラススケール
目盛間隔	20 μm	8 µm	20 μm	20 μm
インターフェース	LC 415/LC 416: EnDat 2.2 LC 485: EnDat 2.2(へ、1 V <sub>PP</sub> 付) LC 495: ファナックαiインタフェース/ 三菱/パナソニック/ DRIVE-CLiQ LC 496: ファナックαiインタフェース/ 三菱		LS 487: ~ 1 V <sub>PP</sub> LS 477: □□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	<i>LS 383 C:</i>
信号周期	<i>LC 485:</i> 20 μm	4 μm	<i>LS 487:</i> 20 μm	20 μm
精度等級	± 5 μm, ± 3 μm	± 5 μm, ± 3 μm		±5 μm
測定長(ML)	最長 2040 mm <sup>3)</sup>	最長 1220 mm 最長 2040 mm <sup>3)</sup>		
原点	_	1個 もしくは絶対番地化原点		1個 もしくは絶対番地化原点

<sup>1)</sup> 機能安全はお問い合わせください

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の 登録商標です。

11

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> 5/10/20逓倍回路内蔵

<sup>3)</sup> ML 1240 mmを超える場合は、マウンティングスパーもしくはクランプが必要

# オープンタイプリニアエンコーダLIP、LIF

# 超高精度測定用

オープンタイプリニアエンコーダ**LIP**および**LIF** シリーズは、高分解能・高精度が特徴です。 目盛本体は、ガラスもしくはガラスセラミックス 上に位相格子を適用しています。

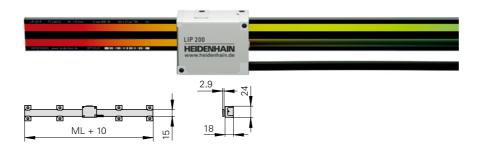
#### LIPおよびLIF の主な用途は、

- 計測機械、コンパレータ
- 測定顕微鏡
- 光学部品用ダイアモンド旋盤などの超精密加工機械、磁気記憶ディスク用正面旋盤、フェライト部品用研削盤
- 半導体産業用計測装置および製造装置
- エレクトロニクス産業用計測 および製造装置

特別に**高真空用製品**として、 LIF 481 VとLIF 471 V(高真空用、 $\sim$  10<sup>-5</sup> Pa) そしてLIF 481 U(超高真空用、 $\sim$  10<sup>-9</sup> Pa)を 用意しています。

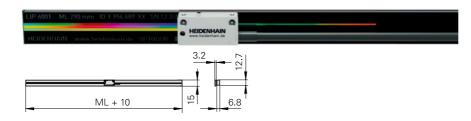
#### LIP 200シリーズ

- コンパクト形状で極めて高い繰り返し精度
- 最大測定長 3040 mm
- 推奨分解能 <1 nm
- Zerodurガラスセラミックの目盛本体により 熱特性が明確



#### LIP 6000シリーズ

- 動的特性の高い用途向け
- 限られた設置スペース用
- 推奨分解能 1 nm以下
- リミットスイッチとホーミングトラックを利用した位置検出が可能



#### LIF 400シリーズ

- 接着フイルムPRECIMETによりスケールホルダの取付けが迅速かつ簡単
- SUPRADUR目盛による優れた耐環境性
- リミットスイッチとホーミングトラックを利用した位置検出が可能



	インクリメンタル LIP 281 LIP 211		LIP 6081 LIP 6071		LIF 481 LIF 471		
<b>目盛本体</b> 目盛間隔	OPTODUR位相格子付き Zerodurガラスセラミック 2.048 µm		OPTODUR位相格子付ガ もしくはZerodurガラスセラ 8 µm		SUPRADUR位相格子付ガラスもしくは Zerodurガラスセラミック 8 µm		
インターフェース	<i>LIP 281:</i>		<i>LIP 6081:</i>		<i>LIF 481:</i>		
信号周期	<i>LIP 281:</i> 0.512 μm		<b>LIP 6081:</b> 4 μm		<b>LIF 481:</b> 4 μm		
精度等級	±1 μm	±3 μm	±1 µm (Zerodurガラスセラミックのみ)	±3 µm	±1 µm (Zerodurガラスセラミックのみ)	±3 µm	
狭ピッチ精度	≦ ±0.125 μm/5 mm		≦ ±0.175 μm/5 mm		≦ ±0.225 μm/5 mm		
内挿精度 <sup>2)</sup>	±0.4 nm		±4 nm		±12 nm		
測定長(ML)	20 mm ~ 1020 mm 370 mm ~ 3040 mm		20 mm ~ 1020 mm 20 mm ~ 3040 mm		70 mm ~ 1020 mm 70 mm ~ 1640 mm		
原点	1個		1個		1個		

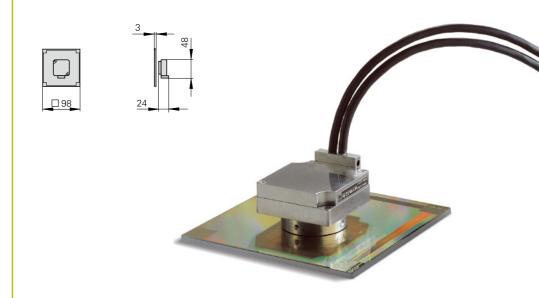
<sup>1)</sup> 原点通過後に絶対位置値を確立

# オープンタイプリニアエンコーダPP 二次元エンコーダ

二次元エンコーダ**PP**の特徴は、目盛本体として二次元位相格子付のガラス基板を使用している点です。そのため、同時に平面2軸の位置検出が可能です。

応用例としては次のものがあります。

- 半導体産業用計測装置および製造装置
- エレクトロニクス産業用計測および製造装置
- 超高速のXYテーブル
- 計測機械、コンパレータ
- 測定顕微鏡



	インクリメンタル PP 281
<b>目盛本体</b> 目盛間隔	DIADUR位相格子付ガラス 8 μm
インターフェース	∼ 1 V <sub>PP</sub>
信号周期	4 μm
精度等級	±2 μm
内挿精度	±12 nm
測定範囲	68 mmx 68 mm (他の測定範囲についてはお問い合わせください)
原点	各軸に1個

<sup>2) 1</sup> V<sub>PP</sub> もしくは EnDat 2.2インターフェースのエンコーダのみ

# オープンタイプリニアエンコーダ LIC、LIDA

# 高速制御および長尺軸測定用

オープンタイプリニアエンコーダ**LIC**と**LIDA**は、 10 m/sまでの**高速制御**用および最長30 mま での長尺測定用として設計されています。

LICは最長28 mまでの絶対位置測定が可能 で、形状寸法においてインクリメンタルリニアエ ンコーダLIDA 400やLIDA 200とそれぞれ対 応しています。

高真空用製品としてLIC 4113VとLIC 4193V を用意しています(高真空10<sup>-5</sup>Paまで)。

LICとLIDAは、通常、METALLUR目盛が形成 されたスチールテープを使用しています。ガラ スもしくはガラスセラミックを使用したLIC 41x3 やLIDA 4x3では、低熱膨張係数のスケール を選択可能です。

オープンタイプリニアエンコーダLICとLIDAの 代表的な用途は次の通りです。

- CMM測定機
- 検査装置
- プリント基板実装機
- プリント基板用穴あけ加工機
- 精密な部品ハンドリング装置
- リニアモータの位置と速度測定

LICとLIDAには、様々な取付け方法があり、 簡単に取付けることができます。

#### LIC 41x3, LIDA 4x3

ガラスもしくはガラスセラミックスケールを直 接取付け面に両面テープにより接着します。

#### LIC 41x5, LIDA 4x5

- アルミホルダに1本のスチールスケールテー プを入れ、テンションをかけて両端で固定
- アルミホルダは取付け面にねじ留め もしくは両面テープにより接着します。

#### LIC 41x7, LIC 31x7, LIC 21x7, LIDA 4x7, LIDA 2x7

- アルミホルダに1本のスチールスケールテー プを入れ、中心を固定
- アルミホルダは取付け面にねじ留め もしくは両面テープにより接着します。

#### LIC 41x9, LIC 31x9, LIC 21x9, LIDA 4x9, LIDA 2x9

- 1本のスチールスケールテープを直接取付 け面に両面テープにより接着します。
- 機能安全はお問い合わせください (LIC 4119)

#### アブソリュート位置測定

#### LIC 4100 シリーズ

- 超高精度および長尺測定用
- 各種取付け方法が選択可能
- スチールスケールテープ、ガラス もしくはガラスセラミック
- 機能安全対応

#### LIC 3100シリーズ

- 高精度および長尺測定用
- 各種取付け方法が選択可能
- ロールテープによる販売

#### LIC 2100シリーズ

- 大きな取付け公差
- 簡単な位置決め用途用

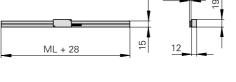
#### インクリメンタル位置測定

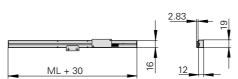
#### LIDA 400 シリーズ

- 最長30 mの長尺測定
- 各種取付け方法が選択可能
- リミットスイッチ

#### LIDA 200シリーズ

- ロールテープによる販売
- 大きな取付け公差
- 簡単な位置決め用途用
- ステータスLEDによる簡単な取付け

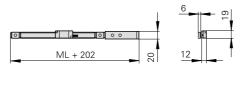




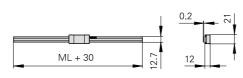














	アブソリュート LIC 4113 LIC 4193	LIC 4115 LIC 4195	LIC 4117 LIC 4197	LIC 4119 <sup>1)</sup> LIC 4199	LIC 3117 LIC 3197	LIC 3119 LIC 3199	LIC 2117 LIC 2197	LIC 2119 LIC 2199	インクリメンタル LIDA 483 LIDA 473	LIDA 485 LIDA 475	LIDA 487 LIDA 477	LIDA 489 LIDA 479		LIDA 289 LIDA 279
目盛本体	METALLUR目盛付ガラス	METALLURスチールスケールテープ				スチールスケー	・ルテープ	METALLUR目盛付ガラス	l		スチールスケールテープ		ケールテープ	
目盛間隔	もしくはガラスセラミック 40 μm	40 µm				(アブソリュートとインクリメンタルトラック付) 80 µm			もしくはガラスセラミック 20 μm	プスセフミック 20 μm			200 μm	
インターフェース	LIC 411x: EnDat 2.2 LIC 419x: ファナックαiインタフェース/三菱/パナソニック/安川			安川		nDat 2.2			<i>LIDA 48x:</i>				LIDA 28x: LIDA 27x:	
信号周期	-	-					LIDA 48x: 20 μm			LIDA 28x:	200 μm			
精度等級	± 3 μm, ± 5 μm	±5 µm	±3 μm <sup>3)</sup> , ±5 μm <sup>3)</sup> , ±15 μm	± 3 μm、 ± 15 μm	±15 µm <sup>6)</sup>		±15 μm		±1 μm <sup>4)</sup> , ±3 μm, ±5 μm	±5 μm	±3 μm <sup>3)</sup> , ±5 μm <sup>3)</sup> , ±15 μm	± 3 μm, ± 15 μm	±15 μm	
狭ピッチ精度	≦ ±0.275 μm/10 mm	≦ ±0.750 μ	m/50 mm	1	≦ ±0.750 μn	m/50 mm (標準値)	_		≦ ±0.275 μm/10 mm	mm ≤ ±0.750 µm/50 mm (標準値)		<b>単値</b> )	-	
内挿精度 <sup>5)</sup>	±20 nm	0 nm ±20 nm		±100 nm		±1 µm		±45 nm	±45 nm			±2 μm		
測定長(ML)	240 mm ~ 3040 mm	140 mm ~ 28 440 mm		70 mm ~ 1020 mm	ロールテープに 3 m/5 m/10 n		ロールテープに。 3 m/5 m/10 m		240 mm ~ 3040 mm	140 mm ~ 30 040 mm	240 mm ~	6040 mm	ロールテーフ 3 m/5 m/10	プによる販売 ) m
原点	-		1		_		-		1個もしくは絶対番地化原点	1個			100 mm毎l	に選択可能

<sup>1)</sup> 機能安全はお問い合わせください

<sup>2)</sup> 最大100逓倍回路内蔵 (LIDA 47xは5逓倍回路も内蔵)

<sup>&</sup>lt;sup>3)</sup> 測定長1020 mm もしくは 1040 mmまで

<sup>4)</sup> Robaxガラスセラミックの場合のみ測定長1640 mmまで

<sup>5) 1</sup> V<sub>PP</sub> もしくは EnDat 2.2インターフェースのエンコーダのみ

<sup>&</sup>lt;sup>6)</sup> ±5 μm 後続電子部で直線誤差補正後

# 長さゲージ AT、CT、MT、ST

# 測定ステーションおよびマルチポイント検査装置用

ハイデンハインの長さゲージは、最長100 mm の測定長で高精度であることを特徴としています。 ベアリング内蔵のプランジャーを搭載することにより、 コンパクトな測長器として使用できます。

長さゲージ**HEIDENHAIN-CERTO**、CTシリーズは、精密部品の製造品質管理や標準器の精度確認および校正用途に使用されます。

長さゲージ**HEIDENHAIN-METRO**、MT 1200 とMT 2500シリーズは、精密測定ステーション や検査装置用製品です。ボールブッシュガイド付きのプランジャーを備えているので、高い ラジアル荷重に耐えられます。

MT 60とMT 101は、受け入れ検査、工程寸法監視、品質管理などに適した製品です。その他、たとえばスライドテーブルやXYテーブル用の高精度位置測定エンコーダとして、簡単に取付けることもできます。

HEIDENHAIN-ACANTO ATシリーズと HEIDENHAIN-SPECTO STシリーズは、寸法 形状が非常に小さいため、マルチポイントでの 検査装置や試験装置用途に最適です。

#### プランジャー駆動方式

**モータ**駆動によってプランジャーを駆動させる長さゲージでは、内蔵モータによってプランジャーを伸ばしたり引き込んだりします。専用のスイッチボックスによって操作することができます

カップリングを使用する長さゲージでは、プランジャー駆動機能がありません。自由に移動できるプランジャーは、専用のカップリングによって機械の可動部分に接続されます。

**測定物**もしくはケーブルレリーズによりプランジャーを駆動させる長さゲージでは、伸びきった位置で静止するスプリング駆動式のプランジャーを特徴としています。

長さゲージMT 1281とST 1288は各種測定力のタイプを用意しています。特に破損しやすい材質において、ひずみを生じずに測定することが可能です。

**空気圧**駆動の長さゲージでは、プランジャーは内蔵スプリングによってその静止位置へ引き込められ、圧縮空気により測定位置へ伸ばされます。

#### **HEIDENHAIN-ACANTO**

- オンライン診断機能
- 保護等級 IP67まで
- アブソリュート位置測定

#### **HEIDENHAIN-CERTO**

- 超高精度用
- 低熱膨張材料を使用
- 高精度ボールベアリングガイド

#### **HEIDENHAIN-METRO**

MT 1200 と MT 2500

- 高い繰り返し精度
- 様々な測定圧に対応
- 各種プランジャー駆動方式を用意

#### **HEIDENHAIN-METRO**

MT 60 と MT 101

- 広い測定範囲
- モータもしくはカップリングによる プランジャー駆動
- ボールブッシュガイドプランジャー

#### **HEIDENHAIN-SPECTO**

- コンパクトな形状
- 保護等級 IP67まで
- 耐久性に優れたボールブッシュガイド
- 過酷な環境に対応する製品も用意



17

	アブソリュート	1	インクリメンタル	I	1	Laurence .	1	l ·	1		1	l	l	l
	AT 1218 AT 1217	AT 3018 AT 3017	CT 2501 CT 2502	CT 6001 CT 6002	MT 1281 MT 1287	MT 1271	MT 2581 MT 2587	MT 2571	MT 60 M MT 60 K	MT 101 M MT 101 K	ST 1288 ST 1287	ST 1278 ST 1277	ST 3088 ST 3087	ST 3078 ST 3077
目盛本体	DIADURガラス	スケール		子付きZerodurガ <sub>herm</sub> = (0±0.1)・1			,	<u>'</u>	DIADUR目盛	付ガラスセラミック	DIADURガラス	ススケール		_
目盛間隔	188.4 μm		4 μm	4 μm 1			10 µm		20 μm					
インターフェース	EnDat 2.2		√ 11 µA <sub>PP</sub>		∼1 V <sub>PP</sub>	□□TTL <sup>3)</sup>	∼1 V <sub>PP</sub>	□□TTL <sup>3)</sup>	11 μA <sub>PF</sub>	)	∼1 V <sub>PP</sub>	□□TTL <sup>3)</sup>	∼1 V <sub>PP</sub>	
信号周期	-		2 µm			-	2 µm	-	10 µm		20 μm	-	20 μm	-
システム精度	±1 μm	±2 μm	±0.1 µm <sup>1)</sup> ±0.03 µm <sup>2)</sup>	±0.1 µm <sup>1)</sup> ±0.05 µm <sup>2)</sup>	±0.2 μm		,		±0.5 µm	±1 µm	±1 μm	1		'
繰り返し精度	0.4 μm	0.8 µm	0.02 μm	0.03 μm			0.09 μm		0.06 μm	0.04 μm	0.25 µm		0.7 µm	
測定範囲	12 mm	30 mm	25 mm	60 mm	12 mm		25 mm		60 mm	100 mm	12 mm		30 mm	
プランジャー駆動方式	AT xx18: 内蔵 AT xx17: 空気	 スプリングによる 圧による	CT xx01: モーク CT xx02: カップ		MT xxx1: ケー もし MT xx87: 空気	くは内蔵スプリング	1		MT xx M: モ MT xx K: カッ		ST xxx8: 内庸 ST xxx7: 空気	表スプリングによる 乳圧による		

<sup>1) 19 °</sup>C ~ 21 °Cにおいて、測定中の温度変化を±0.1 Kとする

<sup>2)</sup> データ処理ユニットにおいて直線誤差補正をした場合

<sup>3) 5/10</sup>逓倍回路内蔵

#### 角度エンコーダ

ハイデンハイン製角度エンコーダには、1角度 秒以内での高精度測定ができるという特徴が あります。これらの製品の用途としては、ロータ リーテーブル、工作機械のスイベルヘッド、角 度割出し装置、精密角度測定テーブル、精密 角度測定器、アンテナ、大型望遠鏡などです。

● 目盛線本数: 9000本~180000本

システム精度: ±5" ~ ± 0.4"

0.00001°もしくは0.036" • 分解能: (インクリメンタル)

もしくは

29ビット、すなわち1回転あ たりの位置値536,000,000

(アブソリュート)



#### ロータリエンコーダ

ハイデンハイン製ロータリエンコーダは、回転運 動量、および回転速度を検出するセンサとし て使用されるほか、送りねじ(ボールねじ)のよ うな機械的位置の測定標準器と共に使用す ることで、直線運動量の検出センサとして使用 できます。製品の用途としては、電動モータ、 工作機械、印刷機械、木工機械、紡績機、口 ボット、エレベータ、搬送装置、および各種計 測、試験・検査装置です。

● 目盛線本数: 50本~5000本

● システム精度: ± 10"

(目盛線本数による。目盛 間隔の± 1/20に相当。)

● 分解能: 0.000 01° とりわけ、光学式ロータリエンコーダにおける 高品質の正弦波インクリメンタル信号は、 デジタル速度制御用に高い内挿分割が可 能です。



アブソリュートの角度・ロータリエンコーダは、 原点復帰動作を行わずに、現在の位置を検 出します。シングルターンエンコーダは、1回 転内での角度位置データを与えられますが、 マルチターンエンコーダでは、回転回数の検 出も行います。その位置データは、例えば、 ピュアシリアルで双方向通信が可能なEnDat インターフェースによって伝送されます。高度 な電子制御による自動的な動作環境設定、 監視機能および自己診断機能が可能です。

機能安全のもとで、ハイデンハインは安全位置 計測システム用シングルエンコーダシステムと してピュアシリアルデータ伝送搭載のエンコー ダ製品を用意しています。エンコーダ内部で二 つの測定値をそれぞれ独立して形成し、デー タインターフェース経由で安全制御装置へ伝 送します。

インクリメンタルの角度・ロータリエンコーダ の位置データは、基準点からカウントした測定 分解能、あるいは内挿分割と信号周期をカウ ントすることによって求められます。ハイデンハ イン製のインクリメンタル角度・ロータリエンコー ダには原点があり、電源投入後にデータ基準 点を再現するために、原点を走査する必要が あります。

磁極位置検出信号付のインクリメンタルロー タリエンコーダは、原点出し動作を行わずに、 三相モータ内の永久磁石が発生させる回転 磁界の位相制御を正しく行うためのシャフト 停止位置データを十分な精度にて与えてく れます。

#### 取付け方法

角度エンコーダとロータリエンコーダのうち、ベ 角度エンコーダとロータリエンコーダのうち、ベ アリングを内蔵し、**ステータカップリング**付き のものは、エンコーダの目盛ディスクを測定側 シャフトに直接取付けます。走査ユニットはべ アリングを介してシャフトの外周上に配置され、 ステータカップリングにて支持されます。した がって、シャフトに回転加速度が加わっている 間、ベアリング内部から摩擦トルクのみをステー タカップリングによって緩和すれば良いので、 静止時と動作時での角度測定誤差を最小限 に抑えることができます。さらに、ステータ側に 取付けられたカップリングが、駆動シャフトのア キシャル方向の振れを抑えます。ステータカッ プリング使用によるその他のメリットは、以下の とおりです。

- 取付けが簡単
- 厚みが抑えられる
- カップリングによる固有振動周波数が高い
- 貫通型中空シャフトが可能

アリングを内蔵し、**カップリング外付け**のもの は、ソリッドシャフトがついています。推奨カップ リングで取付けた測定側シャフトは、ラジアル 方向とアキシャル方向の取付け寸法公差を補 正します。カップリング外付け型角度エンコー ダは、より高速回転での使用が可能です。

角度エンコーダとロータリエンコーダのうち、べ アリングを内蔵しないものは、摩擦抵抗があ りません。走査ヘッドと、目盛ディスク、スケー ルドラムあるいはスケールテープテープといっ た、二つの構成部品どうしの位置調整は組立 時に行います。このエンコーダを使用すること のメリットは、以下のとおりです。

- 限られた設置スペースに対応
- 中空シャフト径が大きい
- シャフトを高回転で駆動可能
- 始動トルクが一切なし







シ	ールドタイプ角度エンコーダ		シリーズ	ページ
	ベアリング内蔵およびステータカップリング付	アブソリュート(シングルターン)/インクリメンタル	RCN, RON, RPN	20
	ベアリング内蔵	アブソリュート(シングルターン)/インクリメンタル	ROC, ROD	22
角	度エンコーダモジュール	高精度ベアリング	MRP, SRP	24
組	込み型角度エンコーダ			
	ベアリングを内蔵しない、光学走査方式	アブソリュート(シングルターン)/インクリメンタル	ECA, ERA, ERO, ERP	26
	ベアリングを内蔵しない、磁気走査方式	アブソリュート(シングルターン)/インクリメンタル	ECM, ERM	32
	ータリエンコーダ			
	ベアリング内蔵およびステータカップリング付	アブソリュート (シングルターン/マルチターン) インクリメンタル	ECN, EQN ERN	34
	ベアリング内蔵、カップリング外付けタイプ	アブソリュート(シングルターン/マルチターン) インクリメンタル	ROC, ROQ ROD	38
	ベアリングを内蔵しない	アブソリュート (シングルターン/マルチターン) インクリメンタル	ECI, EQI, EBI ERO	40
		アブソリュート(シングルターン/マルチターン)	KCI, KBI	44

# シールドタイプ角度エンコーダ RCN、RON、RPN

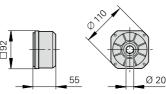
# ベアリング内蔵およびステータカップリング付

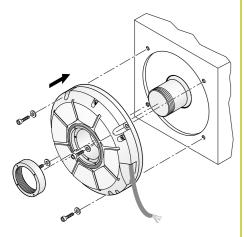
ベアリング、ステータカップリング内蔵の角度 エンコーダRCN、RON、RPNは、静的および 動的な高い精度特性をもち、ロータリーテーブ ル、チルト軸などの精度の必要な場所への組 込みに適しています。目盛ディスクには通常 DIADUR目盛を使用しています。ステータカッ プリング内蔵機種の精度にはカップリングによっ て引き起こされる測定誤差も含まれています。 カップリング外付けの機種では、カップリングの 誤差分を加える必要があります。

#### | RCN 2001、RCN 200、RON 200 シリーズ

- コンパクトな形状
- 堅牢な機構設計
- ロータリテーブル、ターンテーブル、 傾斜テーブルの角度割出し、速度制御用







角度エンコーダRCN 2001、RCN 5001

● 大きな取付け公差を保ちながら、1回転あ

たりの位置誤差や1信号周期内の位置誤 差、そしてカップリングによる誤差を考慮し

• 液体汚れや結露による水滴が信号品質と モータ制御にほとんど影響を与えない

• DDモータ内の巻線温度を評価すること

によりDDモータの温度を簡単に測定

**許容回転速度**: 最大3000 min<sup>-1</sup>

• ピュアシリアルインターフェースによる**高い** 

• エンコーダとモータ間での機械的接続の緩

およびRCN 8001シリーズの特徴

た**高いシステム精度**を実現

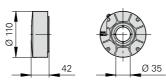
最適化された走査方式

み対策

#### RCN 5001 シリーズ

- 狭い設置スペースに対応する 大口径中空シャフト
- RCN 2001と同じ取付け面積の ステータカップリング





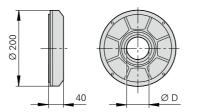
#### RCN 8001、RON 700、RON/RPN 800シリーズ

- 最大Ø 100 mmの大口径中空シャフト
- システム精度: ±2" と ±1"
- ロータリーテーブル、角度測定装置、 角度割出し装置、計測装置、 画像スキャナー等で使用



#### RCN 8001

D = 60 mm もしくは 100 mm RON 786/886, RPN 886 D = 60 mm



#### RCN 6000 シリーズ

- 大口径中空シャプト
- システム精度: ±2"
- ロータリーテーブル、傾斜テーブル、 トルクモータで使用







	アブソリュート		インクリメンタル			
	RCN 2511 <sup>1)</sup> RCN 2311 <sup>1)</sup> RCN 210	RCN 2581 RCN 2381 RCN 280	RCN 2591 F RCN 2391 F RCN 290 F	RCN 2591 M RCN 2391 M RCN 290 M	RON 275	RON 285 RON 287
インターフェース	EnDat 2.2		ファナックαi インタフェース	三菱	ПШП	√ 1 V <sub>PP</sub>
位置值/回転		8435456 (28 ビット)、 <b>RCN 2</b> 554432 (25 ビット)	? <b>3x1:</b> 67 108 86	4 (26 ビット)	_	
信号周期/回転	<b>RCN 2xx1:</b> 16	384、 <i>RCN 2x0:</i> 2048			90 000/180 000 <sup>2)</sup>	18000
システム精度	RCN 25x1: ±2	"、RCN 23x1: ±4"、RCN 2		±5"	±5"、±2.5"	
機械的許容回転数3)	$\leq 3000 \text{ min}^{-1}$ $RCN 2x81: \leq 1500 \text{ min}^{-1}$ $\leq 3000 \text{ min}^{-1}$ $\leq 3000 \text{ min}^{-1}$ $\leq 3000 \text{ min}^{-1}$					

	アブソリュート RCN 5511 <sup>1)</sup> RCN 5311 <sup>1)</sup>	RCN 5581 RCN 5381	RCN 5591F RCN 5391F	RCN 5591 M RCN 5391 M					
インターフェース	EnDat 2.2		ファナックαi インタフェース	三菱					
位置值/回転	<b>RCN 55x1:</b> 268 435	RCN 55x1: 268435456 (28 ビット)、RCN 53x1: 67 108864 (26 ビット)							
信号周期/回転	16384								
システム精度	RCN 55x1: ±2"、RC	RCN 55x1: ±2"、RCN 53x1: ±4"							
機械的許容回転数 <sup>3)</sup>	≦ 2000 min <sup>-1</sup>	≦ 1500 min <sup>-1</sup> (使用温度 ≦ 50 °C) ≦ 1200 min <sup>-1</sup> (使用温度 > 50 °C)	≦ 2000 min <sup>-1</sup>						

	アブソリュート RCN 8511 <sup>1)</sup> RCN 8311 <sup>1)</sup>	RCN 8581 RCN 8381	RCN 8591 F RCN 8391 F	RCN 8591 M RCN 8391 M	インクリメンタル RON 786	RON 886	RPN 886	
インターフェース	EnDat 2.2		ファナックαi インタフェース	三菱	∼ 1 V <sub>PP</sub>			
位置值/回転	536870912 (29	ビット)			-			
信号周期/回転	32768				18 000 36 000	36000	180 000	
システム精度	RCN 85x1: ±1"、	RCN 83x1: ±2	"		±2"	±1"		
機械的許容回転数3)	≤ 1500 min <sup>-1 4)</sup>	≤ 750 min <sup>-1</sup>	≤ 1500 min <sup>-1</sup>	4)	≦ 1000 min <sup>-1</sup>			

	アプンリュート RCN 6310 <sup>1)</sup>
インターフェース	EnDat 2.2
位置值/回転	268 435 456 (28 ビット)
システム精度	±2.0"
機械的許容回転数	≤ 200 min <sup>-1 5)</sup>

<sup>1)</sup>機能安全はお問い合わせください

<sup>2) 5/10</sup>逓倍回路内蔵

③ カタログ*ベアリング内蔵角度エンコーダの速度*を参照してください 5) 使用温度により異なりますが、これより高速回転にも対応可能

<sup>4)</sup> 中空シャフト径60 mmの場合

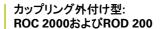
中空シャフト径100 mmの場合: ≦ 1200 min<sup>-1</sup>

# シールドタイプ角度エンコーダ ROC、ROD

# ベアリング内蔵

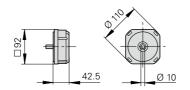
シャフトにカップリングを取付けるタイプの角度 エンコーダROCおよびRODは、高速回転のア プリケーションや、取付け公差を大きく取る必 要があるアプリケーションに適しています。精密 カップリングを使用することで、アキシャル方向 ずれは±1 mmまでとすることができます。

角度エンコーダROCおよびRODは、DIADUR 目盛ディスクを特徴としています。カップリング 外付けの角度エンコーダでは、カップリングが 原因で発生する角度測定誤差を考慮する必 要があります。



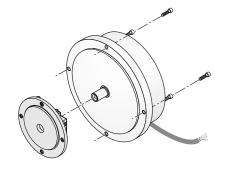
- コンパクトな形状
- 堅牢な機構設計
- ロータリテーブルや傾斜テーブルの角度割 り出しや同期監視で使用





	アブソリュート ROC 2310	ROC 2380	ROC 2390 F	ROC 2390 M	インクリメンタル ROD 270	ROD 280	
インターフェース	EnDat 2.2 <sup>4)</sup>	EnDat 2.2 <sup>4)</sup>	ファナックαi インタフェース	三菱	□□TTL	∼ 1 V <sub>PP</sub>	
信号周期/回転	16384			180 000 <sup>3)</sup>	18000		
システム精度1)	±5"	±5"					
機械的許容回転数	≦ 3000 min <sup>-1</sup>	≦ 3000 min <sup>-1</sup>					

<sup>1)</sup> シャフトカップリングなし

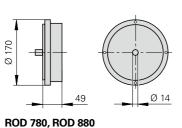


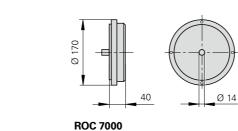
22

#### カップリング外付け型 ROC 7000、ROD 780およびROD 880

- 高いシステム精度 ROC 7000, ROD 780: ±2" ROD 880: ±1"
- 高精度ロータリーテーブル、割出し装置や 計測装置における角度測定に最適







	アブソリュート ROC 7310	ROC 7380	ROC 7390 F	ROC 7390 M	インクリメンタル ROD 780	ROD 880
インターフェース	EnDat 2.2 <sup>2)</sup>	EnDat 2.2 <sup>2)</sup> $\sim$ 1 V <sub>PP</sub>	ファナックαi インタフェース	三菱	∼ 1 V <sub>PP</sub>	
信号周期/回転	16384		18000 36000	36000		
システム精度1)	±2"		±2"	±1"		
機械的許容回転数	≦ 3000 min <sup>-1</sup>				≤ 1000 min <sup>-1</sup>	

<sup>1)</sup> シャフトカップリングなし

<sup>2) 2</sup>逓倍回路内蔵

<sup>3) 10</sup>逓倍回路内蔵

<sup>&</sup>lt;sup>4)</sup> DRIVE-CLiQへの接続はEIB経由

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> DRIVE-CLiQへの接続はEIB経由

# 角度エンコーダモジュール MRP、SRP

# 高精度回転軸への組込みに適した構造

#### 角度エンコーダモジュールMRP:

単です。

角度エンコーダとベアリングの組み合わせ ハイデンハインの角度エンコーダモジュールは、 角度エンコーダと高精度ベアリングを最適に 調整し組み合わせた製品です。低始動トルク による滑らかな動きはもちろん、測定精度およ びベアリング精度が高精度であること、極めて 高い分解能であること、そして最高クラスの繰 り返し精度であることが本製品の特徴です。 構成部品に関して十分に仕様設計と試験を

行っているため、取り扱いと組込みがとても簡

#### MRP 2000 シリーズ

エンコーダとベアリングを一体化した 角度エンコーダモジュール

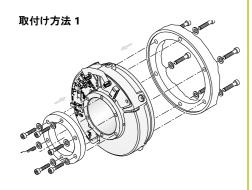
- 超小型形状
- 高い測定精度とベアリング精度
- 中空シャント径: 10 mm



**MRP 2010** 







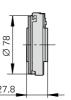
#### MRP 5000 シリーズ

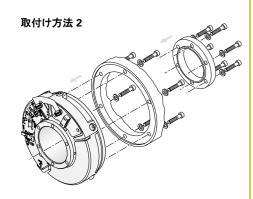
エンコーダとベアリングを一体化した 角度エンコーダモジュール

- コンパクトな形状
- 高い測定精度とベアリング精度
- 中空シャフト径: 35 mm









角度エンコーダモジュールSRP:

組み合わせ

角度エンコーダ、ベアリングとモータの

角度エンコーダモジュールSRPはDDモータを

搭載しています。モータ、高精度ベアリングお よび高精度エンコーダを一体化したコンパクト

なシステムです。低コギングのDDモータによ

り、非常にスムーズなモーション制御を実現し ます。コギングやラジアル振れによりベアリング の高いガイド精度を損なうことはありません。

#### MRP 8000 / MRP 8100 シリーズ

エンコーダとベアリングを一体化した 角度エンコーダモジュール

• コンパクトな形状

SRP 5000 シリーズ

コンパクトな形状 • 低コギングのDDモータ

● 瞬時最大トルク: 2.70 Nm

・ 定格トルク: 0.385 Nm

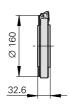
エンコーダ、ベアリング、DDモータを

一体化した角度エンコーダモジュール

- 高い測定精度とベアリング精度
- MRP 8000: 中空シャフト径Ø 100 mm MRP 8100: 中空シャフト径Ø 80 mm
- MRP 8100: 最大アキシャル荷重1500 N







# SRP 5000





143	Ø 35	Ø 32	
_	46.3		

信号周期/回転	2048					
システム精度	±7"					
最大許容アキシャル荷重	50 N (中心荷重、付加的な振動や衝撃のない静的布	50 N (中心荷重、付加的な振動や衝撃のない静的荷重において)				
ラジアルガイド精度	$\leq 0.60 \ \mu m$					
軸のふらつき	2.5"	2.5"				
	インクリメンタル MRP 5080	アプソリュ <i>ート</i> MRP 5010				

アブソリュート

**MRP 2010** 

EnDat 2.2

インクリメンタル

**MRP 2080** 

 $\sim$  1  $V_{PP}$ 

インターフェース

	MRP 5080	MRP 5010					
インターフェース	∼1 V <sub>PP</sub>	EnDat 2.2					
信号周期/回転	30 000	16384					
システム精度	±2.5" もしくは ±5"	±2.5" もしくは ±5"					
最大許容アキシャル荷重	200 N (中心荷重、付加的な振動や衝撃のない静的	200 N (中心荷重、付加的な振動や衝撃のない静的荷重において)					
ラジアルガイド精度	≦ 0.20 μm						
軸のふらつき	0.7"						

	インクリメンタル MRP 8080	MRP 8081 Dplus	MRP 8180	アブソリュート MRP 8010	MRP 8110
インターフェース	∼1 V <sub>PP</sub>	4 x ∕ 1 V <sub>PP</sub>	∼1 V <sub>PP</sub>	EnDat 2.2	
信号周期/回転	63 000		32 768		
システム精度	±1" もしくは ±2"	±0.4"	±1" もしくは ±2"		
最大許容アキシャル荷重	300 N		1500 N	300 N	1500 N
ラジアルガイド精度	≦ 0.15 μm		≦ 0.25 μm	≦ 0.15 μm	≦ 0.25 μm
軸のふらつき	0.5"		0.7"	0.5"	0.7"

	インクリメンタル SRP 5080	アブソリュート SRP 5010				
インターフェース	∼1 V <sub>PP</sub>	EnDat 2.2				
信号周期/回転	30 000	16384				
システム精度	±2.5" もしくは ±5"	2.5" もしくは ±5"				
最大許容アキシャル荷重	200 N (中心荷重、付加的な振動や衝撃のない静的	200 N(中心荷重、付加的な振動や衝撃のない静的荷重において)				
ラジアルガイド精度	≦ 0.20 μm					
軸のふらつき	0.7"					

# 組込み型角度エンコーダ ERP、ERO

# ベアリングを内蔵しない、光学走査方式

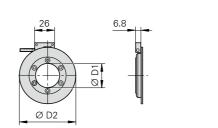
ハイデンハイン製ベアリングを内蔵しない角度 **ERP 1000 シリーズ** エンコーダERPおよびEROは、摩擦抵抗がな く、ガラス製目盛ディスクとハブで構成されて ● 低質量、低慣性モーメント います。軽量かつコンパクトな形状が特徴で ● 平面形状 す。高精度が可能で、機械要素や構成部品 • 全周測定と部分角測定の両タイプあり への組込みを考慮しています。

得られるシステム精度は、駆動シャフトの軸受 けに対する目盛本体の偏心度と、ラジアル振 れや揺動によって異なります。

干渉走査方式によりERPの高い精度が可能に なります。そのため、特に精密角度測定テー ブルおよび角度計測用途の精密機器に適して います。さらに信号安定化機能HSP 1.0を搭 載しているため、エンコーダは耐環境に優れ ています。

EROは各種計測装置、小型ロータリーテーブ ル、そして高精度で動特性の高いモータに使 用されます。

- 高分解能および高精度

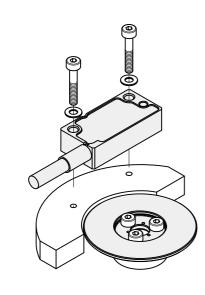


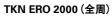
#### ERO 2000 シリーズ

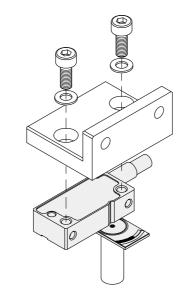
- コンパクトな形状
- 低質量、低慣性モーメント
- 動的特性の高い用途向け











TKN ERO 2002 (部分角)

	インクリメンタル ERP 1070 ERP 1080 ERP 1010			
インターフェース	ERP 1070: □□□□□ ERP 1080: ○ 1 V <sub>PP</sub> 、 ERP 1010: EnDat 2.2			
信号周期/回転	23000	30 000	50 000	63 000
目盛精度	±4"	±3"	±1.8"	±1.5"、±0.9"
内径 D1	13 mm	32 mm	62 mm	104 mm
外径 D2	57 mm	75 mm	109 mm	151 mm
機械的許容回転数	≦ 2600 min <sup>-1</sup>	≦ 2000 min <sup>-1</sup>	≦ 1200 min <sup>-1</sup>	≤ 950 min <sup>-1</sup>

	インクリメンタル ERO 2080	
インターフェース	∼1 V <sub>PP</sub>	
信号周期/回転	4096	2500
目盛精度	±8"	±10"
内径 D1	5 mm	-
外径 D2	30 mm	18.6 mm
機械的許容回転数	≦ 14 000 min <sup>-1</sup>	≦ 24000 min <sup>-1</sup>

# 組込み型角度エンコーダ ECA、ERA

# ベアリングを内蔵しない、光学走査方式

ハイデンハインのスケールドラムを用いたベア リングを内蔵しない角度エンコーダ**ECA、ERA** は、機械要素や構成部品への組込みを考慮 しています。 **ECA 4400 シリーズ** • 高精度 • METALLUR目盛代 用した堅牢な設計

得られるシステム精度は、駆動シャフトの軸受けに対する目盛本体の偏心度と、ラジアル振れや揺動によって異なります。

角度エンコーダ**ECA**と**ERA**は、堅牢なスチール製スケールドラムを使用していることが特徴です。20000 min<sup>-1</sup>までの高速回転に適しています。高速スピンドル、ロータリテーブルやチルト軸に使用されます。

高真空用製品として角度エンコーダECA 4000V を用意しています(高真空 $10^{-5}$  Paまで)。

# Ø D1 12

• METALLUR目盛付きスチールドラムを使

用した堅牢な設計 • ドラムの種類が選択できる

**ECA 4xx0:** 芯出しカラー付

ECA 4xx2: 三点芯出し

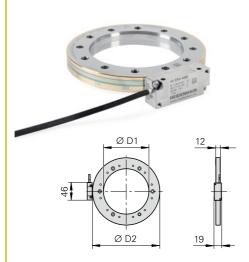
# スペーサ

保護カバー



#### ERA 4000 シリーズ

- 20000 min<sup>-1</sup> までの高速回転
  METALLUR目盛付きスチールドラムを使
- METALLOR日盛行さステールトラムを 用した堅牢な設計
   許容アキシャル方向変位量:
- 計谷パインヤル方向変位重± 0.5 mmまで
- ERA 4480 Cは、さらに大きな径、 もしくは保護カバー付きが可能。
- ドラムの種類が選択できる ERA 4xx0: 芯出しカラー付 ERA 4xx2: 三点芯出し



	アプソリュート ECA 4410 <sup>1)</sup> ECA 4490 F ECA 4490 M ECA 4490 P ECA 4490 Y								
インターフェース	<b>ECA 4410:</b> Er	Dat 2.2, <i>ECA</i>	<b>4490 F:</b> ファナッ	ıク αiインタフェー	-ス、 <i>ECA 449</i> 0	OM: 三菱、ECA	4490 P: パナソ	ニック、 <i>ECA 44</i>	<i>90 Y</i> : 安川
信号周期/回転	8195	10 010	11 616	14003	16379	19998	25993	37994	44000
目盛精度	±3"	±2.5"	±2.8"	±2"	±1.9"	±1.8"	±1.7"	±1.5"	±1.5"
内径 D1	70 mm	80 mm	120 mm	120 mm	150/185 mm	180/210 mm	270 mm	425 mm	512 mm
外径 D2	104.63 mm	127.64 mm	148.2 mm	178.55 mm	208.89 mm	254.93 mm	331.31 mm	484.07 mm	560.46 mm
機械的許容回転数	≦ 8500 min <sup>-1</sup>	≤ 6250 min <sup>-1</sup>	≤ 5250 min <sup>-1</sup>	≤ 4500 min <sup>-1</sup>	≤ 4250 min <sup>-1</sup>	≦ 3250 min <sup>-1</sup>	≤ 2500 min <sup>-1</sup>	≤ 1800 min <sup>-1</sup>	≤ 1500 min <sup>-1</sup>

<sup>1)</sup> 機能安全はお問い合わせください

	インクリメンタル ERA 4280 C <sup>1)</sup> 信号周期: 20 μm ERA 4480 C 信号周期: 40 μm ERA 4880 C 信号周期: 80 μm								
インターフェース	1 V <sub>PP</sub>	∼1V <sub>PP</sub>							
信号周期/回転 ERA 4280 C ERA 4480 C ERA 4880 C	12 000 6 000 3 000	16384 8192 4096	20 000 10 000 5 000	28 000 14 000 7 000	32 768 16 384 8 192	40 000 20 000 10 000	52 000 26 000 13 000	- 38000 -	- 44 000 -
目盛精度	±5"	±3.7"	±3"	±2.5"				±2"	
内径 D1	40 mm	70 mm	80 mm	120 mm	150 mm	180 mm	270 mm	425 mm	512 mm
外径 D2	76.75 mm	104.63 mm	127.64 mm	178.55 mm	208.89 mm	254.93 mm	331.31 mm	484.07 mm	560.46 mm
機械的許容回転数	≦ 20 000 min <sup>-1</sup>	≦ 15 000 min <sup>-1</sup>	≦ 12 250 min <sup>-1</sup>	≦ 8750 min <sup>-1</sup>	≦ 7500 min <sup>-1</sup>	≦ 6250 min <sup>-1</sup>	≦ 4750 min <sup>-1</sup>	≦ 3250 min <sup>-1</sup>	≦ 2750 min <sup>-1</sup>

<sup>1)</sup> 上記以外のドラム径については、カタログ組込み型角度エンコーダスケールドラム・スケールテープタイプを参照してください

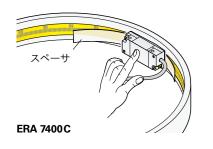
# 組込み型角度エンコーダ ERA

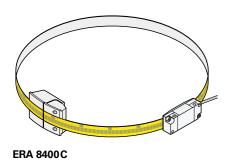
# ベアリングを内蔵しない、光学走査方式

ハイデンハインのスチールスケールテープを | ERA 7000 および ERA 8000 シリーズ 用いたベアリングを内蔵しない角度エンコーダ ERAは、機械要素や構成部品への組込みを 考慮しています。以下要求を満たすように設 計されています。

- 最大径10 mの大口径中空シャフト対応
- ロータリシャフトシールにより 余分な始動トルクなし

得られるシステム精度は、スケールテープ本 体の加工精度、ラジアル振れや揺動によって 異なります。





- 最大径10 mの大口径対応
- METALLURスチールスケールテープ

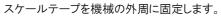
#### ERA 7000 シリーズ

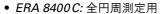
スケールテープを機械の内側に設けた内溝に 差込み固定します。

- ERA 7400 C: 全円周測定用
- ERA 7401 C: 部分角測定用









• ERA 8401 C: 部分角測定用、 テンション金具を用いて

スケールテープを固定 • ERA 8402 C: 部分角測定用、

テンション金具を用いずに スケールテープを固定





≦ 220 min<sup>-1</sup>

≤ 250 min<sup>-1</sup>

	インクリメンタル ERA 8400 C					
インターフェース	1 V <sub>PP</sub> 、信号周期 40 μm (円原)	〜 1 V <sub>PP</sub> 、信号周期 40 μm (円周で)				
信号周期/回転	36000	45 000	90 000			
目盛精度	±4.7"	±3.9"	±1.9"			
目盛精度	±3 µm/m (スケールテープ全長にお	らいて)				
径 D1	458.04 mm	572.63 mm	1145.73 mm			
機械的許容回転数	≤ 50 min <sup>-1</sup>	≤ 45 min <sup>-1</sup>				

31 30

機械的許容回転数

# 組込み型角度エンコーダ ECM、ERM

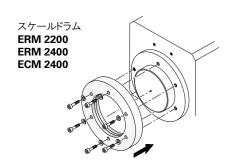
# ベアリングを内蔵しない、磁気走査方式

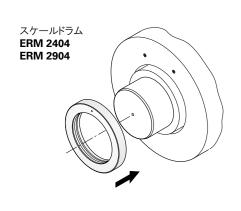
ハイデンハインの磁気走査方式組込み型エンコーダ**ECMとERM**は、磁化したスケールドラムと走査ユニットで構成されています。 MAGNODUR目盛本体と磁気抵抗センサにより特に耐環境性に優れています。

得られるシステム精度は、駆動シャフトの軸受けに対する目盛本体の偏心度と、ラジアル振れや揺動によって異なります。

一般的な使用例としては、粉じんが多く、水しぶきがかかる環境での中空シャフト径が大きな機械または装置などで、あまり高い精度を要求されない用途向けです。

- ERM 2280, ECM 2400:
- 回転軸やチルト軸用 ● ERM 2410、ERM 2420、ERM 2480: 旋盤のC軸
- ERM 2484、ERM 2485、ERM 2984: マシニングセンタなどの主軸用

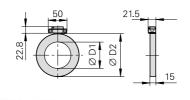




#### アブソリュート位置測定

#### ECM 2400 シリーズ

- スケールドラムを軸に挿入し、ねじ固定
- 機能安全対応(ECM 2410)

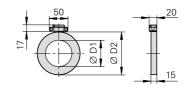




#### インクリメンタル位置測定

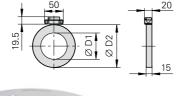
#### ERM 2200 シリーズ

- 高い目盛精度
- 絶対番地化原点
- スケールドラムを軸に挿入し、ねじ固定
- ERM 2283: 内挿精度が小さい、 反転誤差なし



#### ERM 2400シリーズ

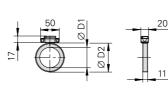
- 絶対番地化原点
- スケールドラムを軸に挿入し、ねじ固定
- 豊富な種類のドラム径を用意





#### ERM 2484 および ERM 2984 シリーズ

- 限られた設置スペースに適した コンパクト形状
- 高速回転対応のためスピンドル用途に最適
- スケールドラムを軸方向に挿入し締付けて 固定





	アプソリュート ECM 2410 <sup>1)</sup> ECM 2490 F ECM 2490 M									
インターフェース	ECM 2410	: EnDat 2.2	. ECM 2	2490 <i>F:</i> ファナッ	クαiインタフェ・	ース、ECN	1 2490 N	Л: 三菱		
信号周期/回転	900	1024		1200	1400	1696		2048	2600	
目盛精度	±8"	±7"		±6"	±5.5"	±4.5"		±4"	±3.5"	
内径 D1	70 mm	80 mr	n	105 mm	130 mm	160 m	m	180 mm	260 mm	
外径 D2	113.16 mm	128.7	5 mm	150.88 mm	176.03 mm	1 213.24	mm	257.5 mm	326.9 mm	
機械的許容回転数	≦ 14500 min <sup>-1</sup>	≦ 130 min <sup>-1</sup>	000	≦ 10500 min <sup>-1</sup>	≦ 9000 min <sup>-1</sup>	≦ 700 min <sup>-1</sup>		≦ 6000 min <sup>-1</sup>	≤ 4500 min <sup>-1</sup>	
	インクリメンタル ERM 2410 (目盛間隔 ≈ 400 µm) ERM 2420 ERM 2480 ERM 2280 (目盛間隔 ≈ 200 µm) ERM 2283									
インターフェース	ERM 2410	: EnDat 2.2	<sup>2)</sup> 、 <i>ERM</i>	<i>2420:</i> □⊔⊤⊤	L. <i>ERM 2480</i>	D/ERM228	0/ERM	<i>2283:</i>	$V_{PP}$	
信号周期/回転	600	720	900	1024	1200	1400	2048	2600	3600	
ERM 2200	1200	1440	1800	2048	2400	2800	4096	5200	7200	
目盛精度	±11"	±10"	±8"	±7"	±6"	±5.5"	±4"	±3.5"	±3"	
ERM 2280	±10"	±8.5"	±7"	±6"	±5.5"	±5"	±3.5"	±3"	±2.5"	
ERM 2283	±6.5"	±5.5"	±4.5"	±4"	±3.5"	±3"	±2"	±1.5"	-	
			1				1			

	インクリメンタ ERM 2484	<i>'ル</i> (目盛間隔 ≈ <sup>∠</sup>	400 μm)		ERM 2984 (目盛間隔 ≈ 1000 µm)			
インターフェース	1 V <sub>PP</sub>	∼ 1 V <sub>PP</sub>						
信号周期/回転	512	600	900	1024	192	256	300	400
目盛精度	±17"	±14"	±10"	±9"	±68"	±51"	±44"	±33"
内径 D1	40 mm	55 mm	80 mm	100 mm	40 mm	55 mm	60 mm	100 mm
外径 D2	64.37 mm	75.44 mm	113.16 mm	128.75 mm	58.06 mm	77.41 mm	90.72 mm	120.96 mm
機械的許容回転数	≤ 42 000 min <sup>-1</sup>	≦ 36 000 min <sup>-1</sup>	≦ 22 000 min <sup>-1</sup>	≦ 20 000 min <sup>-1</sup>	≤ 47 000 min <sup>-1</sup>	≦ 35 000 min <sup>-1</sup>	≤ 29 000 min <sup>-1</sup>	≤ 16 000 min <sup>-1</sup>

80 mm

128.75

≦ 13 000

min<sup>-1</sup>

mm

105 mm

150.88

≦ 10 500

min<sup>-1</sup>

mm

130 mm

176.03

≦ 9000

min-

mm

180 mm | 260 mm

326.9

**≤** 4500

min-

mm

257.5

mm

≦ 6000

min-

380 mm

452.64

≦ 3000

min<sup>-1</sup>

mm

内径 D1

外径 D2

機械的許容回転数

40 mm

75.44

min<sup>-1</sup>

mm

55 mm

90.53

min<sup>-1</sup>

mm

 $\leq 19000 \mid \leq 18500$ 

70 mm

113.16

≦ 14 500

min<sup>-1</sup>

mm

上記以外のドラム径については、カタログ組込み型角度エンコーダスケールドラム・スケールテープタイプを参照してください

<sup>1)</sup> 機能安全はお問い合わせください

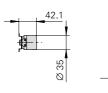
<sup>2) 2</sup>つの原点を通過した後、内蔵カウンタ機能により確立

# ロータリエンコーダ ECN、EQN、ERN

# ベアリング内蔵/ステータカップリング組込型 保護等級 IP66

ハイデンハインのベアリング内蔵/ステータカッ | ECN/EQN/ERN 1000 シリーズ プリング組込型ロータリエンコーダECN、EQN、 ERNは、光電走査方式です。これらは取付け が簡単で、全長が短いことが特徴です。その 用途範囲はサーボドライブにおける簡単な測 定から位置制御および速度制御まで行いま す。中空シャフトのエンコーダは、測定側のシャ フトに直接固定されます。ステータカップリング は加減速中のベアリングの摩擦によって生じ るトルクを吸収します。そのため、ステータカッ プリング組込型のロータリエンコーダは優れた 動的性能と高い共振周波数をもたらします。

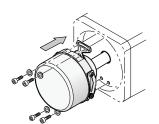
- 小型タイプ
- 内径6mmの片側中空シャフト
- ハウジング外形寸法: 35 mm
- エンコーダのカップリングの
- 共振周波数(標準値) f<sub>N</sub>: 1500 Hz
- 機械回転数: ≦ 12000 min<sup>-1</sup>



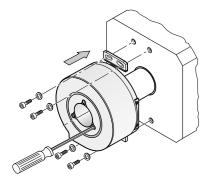




	アブソリュート ECN 1013	EQN 1025	ECN 1023	EQN 1035	インクリメンタル ERN 1020	ERN 1030	ERN 1070	ERN 1080
インターフェース	EnDat 2.2 <sup>1)</sup> (^	→ 1 V <sub>PP</sub> 付)	EnDat 2.2 <sup>1)</sup>			□□ HTL		$\sim$ 1 $V_{PP}$
位置值/回転	8192 (13 ビット)	92 (13 ビット) 8388608 (23 ビット		<b>ニット</b> )	-			
回転数	_	4096 (12 ビット)	_	4096 (12 ビット)	_			
目盛線本数	512		_		100 ~ 3600		1000/2500/3600	100 ~ 3600
供給電圧	DC 3.6 V ~ 14	V	DC 3.6 V ~ 14	V	DC 5 V	DC 10 V ~ 30 V	DC 5 V	



ECN/EQN/ERN 1000 ECN/EQN/ERN 400



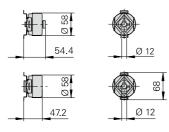
ECN/ERN 100

#### ECN/EQN/ERN 400 シリーズ

- コンパクトな形状
- 内径8 mm、10 mmもしくは12 mmの片側 中空シャ가または中空シャント
- ハウジング外形寸法: 58 mm
- 保護等級:

ハウジング側でIP 67 (中空シャフトでIP 66) シャ가引込み口でIP 64 (IP 66についてはお問い合わせください)

- エンコーダのカップリングの 共振周波数(標準值)f<sub>N</sub>: 1550 Hz (ケーブルバージョン)
- 機械的許容回転数: ≦ 12000 min<sup>-1</sup>
- カップリングの緩み対策(機能安全対応)



#### ECN/ERN 100 シリーズ

- 大きなシャフト径用
- 中空シャフトの内径D:
- 20 mm, 25 mm, 38 mm, 50 mm
- ハウジング外形寸法: 87 mm • エンコーダのカップリングの
- 共振周波数(標準値) f<sub>N</sub>: 1000 Hz
- 機械的許容回転数:  $D \le 30 \text{ mm} : \le 6000 \text{ min}^{-1}$

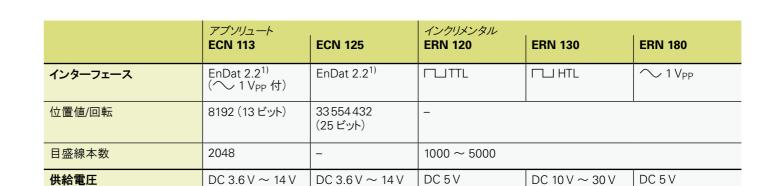
D > 30 mm:  $\leq 4000 \text{ min}^{-1}$ 

Ø 87 55 max.



0.0	

	アプソリュ <i>ー</i> ト ECN 413	EQN 425	ECN 425 <sup>3)</sup> ECN 425 F ECN 424 S <sup>3)</sup>	EQN 437 <sup>3)</sup> EQN 437 F EQN 436 S <sup>3)</sup>	インクリメンタル ERN 420 ERN 460	ERN 430	ERN 480
インターフェース	EnDat 2.2 <sup>1)</sup> (~ 1 V <sub>PP</sub> 付)、 SSI	EnDat 2.2 <sup>1)</sup> (~ 1 V <sub>PP</sub> 付)、 SSI	EnDat 2.2 <sup>1)</sup> 、 ファナックαiインタフェース、 DRIVE-CLiQ			□ HTL	∼ 1 V <sub>PP</sub>
位置値/回転	8192 (13 ビット)	8192 (13 ビット)	ECN 425、EQN 437: 33 554 432(25 ビット) ECN 424 S、EQN 436 S: 16 777 216(24 ビット)		_		
回転数	_	4096 (12 ビット)	- 4096 (12 ビット) -				
目盛線本数	512もしくは2048	512もしくは2048	-		250 ~ 5000		1000 ~ 5000
供給電圧	3.6 V ~ 14 V, 4.75 V ~ 30 V	3.6 V ~ 14 V, 4.75 V ~ 30 V	3.6 V ~ 14 V, 10 V ~ 28.8 V		5 V, 10 V ~ 30 V	10 V ~ 30 V	5 V



<sup>1)</sup> EnDat 2.1 コマンドセットを含む。PROFIBUS DPへの接続はゲートウェイ経由。

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の登録 商標です。

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> 5/10逓倍回路内蔵

<sup>3)</sup>機能安全はお問い合わせください

# ロータリエンコーダ ECN、EQN、ERN

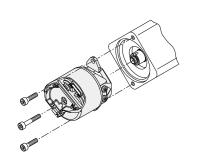
# ベアリング内蔵、ステータカップリング組込型 保護等級 IP40

ハイデンハインの光学式ロータリエンコーダ | ECN/EQN 1100 シリーズ **ECN、EQN、ERN**は保護等級IP 40でモータ ◆ 小型タイプ の組込みに適しています。このロータリエンコー ダは、ベアリングを内蔵しステータ側にカップリ ングが組込まれています。同期モータ用には アブソリュートロータリエンコーダや、磁極位置 検出信号トラック付のタイプも用意しています。 テーパシャフト、もしくは片側中空シャフトのエ ンコーダは、測定側のシャフトに直接固定され ます。それにより高い結合性が得られ、駆動の 動的性能が非常に高くなります。ステータカッ プリングは、平たい取付け面もしくは位置決め 穴に固定されるように設計されており、迅速か つ簡単に取付けが可能です。



- 内径6 mmの片側中空シャフト、 調整治具付
- ハウジング外形寸法: 35 mm • エンコーダのカップリングの
- 共振周波数(標準値) f<sub>N</sub>: 1000 Hz
- 機械的許容回転数: 12 000 min<sup>-1</sup>
- カップリングの緩み対策(機能安全対応)





**ECN/EQN 1100** 



- ・ 片側中空シャナト径: 8 mm
- ハウジング外形寸法: 35 mm
- 取付ボルト穴径Ø40 mmの ステータカップリング
- エンコーダのカップリングの 共振周波数(標準值) f<sub>N</sub>: 1000 Hz
- 機械的許容回転数: 6000 min<sup>-1</sup>
- 保護等級 IP00

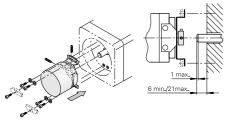




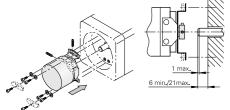


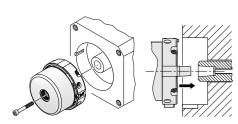
	アブソリュート ECN 1113	EQN 1125	ECN 1123 <sup>2)</sup>	<b>EQN 1135</b> <sup>2)</sup>	インクリメンタル ERN 1123			
インターフェース	EnDat 2.2 <sup>1)</sup> (~	1 V <sub>PP</sub> 付)	EnDat 2.2 <sup>1)</sup>					
位置值/回転	8192 (13 ビット)		8388608 (23 ビット)	_				
回転数	_	4096 (12 ビット)	_	4096 (12 ビット)	_			
目盛線本数	512		_	500 ~ 8192				
磁極位置検出信号	-							
供給電圧	DC 3.6 V ~ 14 V	DC 3.6 V ~ 14 V						
使用温度	≦ 115 °C				≦ 90 °C			

- 1) EnDat 2.1 コマンドセットを含む。PROFIBUS DPへの接続はゲートウェイ経由。
- 2)機能安全はお問い合わせください
- 3) 機械的位相シフト90°、120°もしくは180°の3つの磁極位置検出信号(矩形波出力)



ERN 1123





ECN/EQN/ERN 1300

#### ECN/EQN/ERN 1300 シリーズ

- コンパクトな形状
- 堅牢結合用 1:10のテーパシャフト、 径9.25 mm
- ハウジング外形寸法 56 mm ステータカップリングは内径65 mmの接続 穴に適合
- エンコーダのカップリングの
- 共振周波数(標準值) f<sub>N</sub>: 1800 Hz • 機械的許容回転数:
- ERN/ECN: 15000 min<sup>-2</sup> **EQN:** 12 000 min<sup>-1</sup>
- 保護等級 IP 40(取付時)
- カップリングの緩み対策(機能安全対応)
- 電源線と通信線の2線式ハイブリットモータ ケーブルにも対応(E30-R2)







	アブソリュート						インクリメンタル			
	ECN 1313	EQN 1325	ECN 1325 <sup>4)</sup>	EQN 1337 <sup>4)</sup>	ECN 1324S <sup>4)</sup>	EQN 1336S <sup>4)</sup>	ERN 1321		ERN 1381	ERN 1387
インターフェース	EnDat 2.2 <sup>1)</sup> (~ 1 V <sub>PP</sub> 付)		EnDat 2.2 <sup>1)</sup> , EnDat 3		DRIVE-CLIQ				∼ 1 V <sub>PP</sub>	
位置值/回転	8192 (13 ビッ	<b>/</b> ト)	33554432 (25 ビット)		16777216 (24 ビット)		_			
回転数	-	4096 (12 ビット)	_	4096 (12 ビット)	_	4096 (12 ビット)	_	-		
目盛線本数	512もしくは2048 -						1024 2048	3 4096	512 2048 4096	2048
磁極位置検出信号	_						_	磁極位置 検出信号 <sup>2)</sup>	_	Z1 トラック <sup>3)</sup>
供給電圧	DC 3.6 V ~ 14 V(EnDat2.2), DC 4 V ~ 14 V(EnDat 3 <sup>5)</sup> )				DC 10 V ~ 28.8 V		DC 5 V			
使用温度	≦ 115 °C				≦ 100 °C		≦ 120 °C、 <b>4096</b> 本: ≦ 100 °C			

- 1) EnDat 2.1 コマンドセットを含む。PROFIBUS DPへの接続はゲートウェイ経由。
- <sup>2)</sup> 機械的位相シフト90°もしくは120°の3つの磁極位置検出信号(矩形波出力)
- 3) 1回転あたり1ピッチの正弦波/余弦波信号付
- 4)機能安全はお問い合わせください
- 5) ハイブリッドモータケーブル使用

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の登録商標です。

# ロータリエンコーダ ROC、ROQ、ROD

# ベアリング内蔵、カップリング外付けタイプ

# 手動パルス発生器 HR

ハイデンハインの光学式エンコーダ**ROC、ROQ、ROD**は、ベアリング内蔵のシールドタイプです。 保護等級は、IP 64~IP 66を用意しています。 これらは頑丈でコンパクトな形状となっています。

駆動シャフトもしくはスピンドルに連結するには、ロータ側のカップリングを介して行います。このカップリングは、エンコーダシャフトと駆動シャフト間のアキシャル方向ずれやミスアライメントを補正する働きをします。

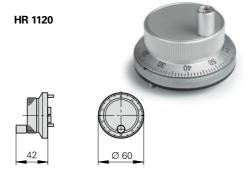


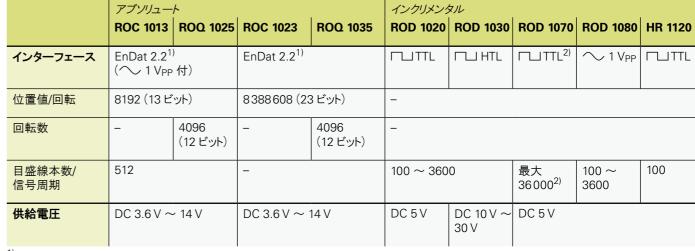
- 小型機器や限られた設置スペースに 適する小型形状
- シンクロフランジにて取付け
- シャフト径: 4 mm

#### 手動パルス発生器 HR

- コンパクトな形状
- 堅牢な機構設計
- 機械式クリックストップ付





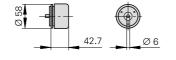


- 1) EnDat 2.1 コマンドセットを含む。PROFIBUS DPへの接続はゲートウェイ経由。
- 2) 5逓倍もしくは10逓倍回路内蔵

#### ROC/ROQ/ROD 400シリーズ

- ◆ 寸法および出力信号に関しては工業規格 となっています。
- 保護等級IP 67(ハウジング部)、IP 64(シャフト部、IP 66はお問い合わせください)
- シンクロフランジもしくは クランプフランジにて取付け
- シャフト径シンクロフランジ 6 mmクランプフランジ 10 mm
- 推奨タイプについては、カタログロータリエンコーダを参照してください
- カップリングの緩み対策(機能安全対応)



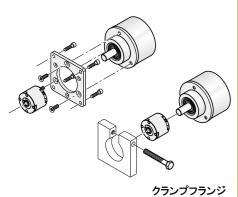


400 シリーズ

#### 400 シリーズ クランプフランジ付







シンクロフランジ

手動パルス発生器**HR**は、ベアリングを内蔵し、機械式クリックストップ機能があります。位置決め装置やオートメーション用途において、ハンディ式コントローラや操作パネルに組み込んで使用することが可能です。

	シンクロフランジ	アブソリュート ROC 413	ROQ 425	ROC 424 S <sup>1)</sup>	ROQ 436 S <sup>1)</sup>		ROQ 437 <sup>1)</sup> ROQ 437 <sup>1)</sup> ROQ 437F	インクリメンタル ROD 426	ROD 466	ROD 436	ROD 486
١	クランプフランジ							ROD 420	-	ROD 430	ROD 480
	インターフェース	EnDat 2.2 <sup>2)</sup> (^	✓ 1 V <sub>PP</sub> 付)、SSI	DRIVE-CLiQ		EnDat 2.2 <sup>2)</sup> 、ファナッ	クαiインタフェース	ППТТГ		□ HTL	∼ 1 V <sub>PP</sub>
	位置值/回転	8192 (13 ビット)		16777216 (24 8	ニット)	33554432 (25 ビット)		-			
	回転数	_	4096 (12 ビット)	_	4096 (12 ビット)	-	4096 (12 ビット)	-			
	目盛線本数/ 信号周期	512		2048	48			50 ~ 5000 ROD 426/466: 最大	10 000 <sup>3)</sup>		1000 ~ 5000
	供給電圧	DC 3.6 V ~ 14 \ DC 4.75 V ~ 30		DC 10 V ~ 28.8	3V	DC 3.6 V ~ 14 V		DC 5 V	DC 10 V ~ 30 V		DC 5 V

- 1)機能安全はお問い合わせください
- <sup>2)</sup> EnDat 2.1 コマンドセットを含む。 PROFIBUS DPへの接続はゲートウェイ経由。
- 3) 5000を超える信号周期は内蔵の2逓倍回路で生成されます

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の登録商標です。

# ロータリエンコーダ ECI、EQI、EBI

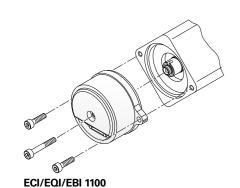
# ベアリングを内蔵しない

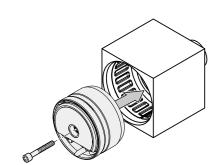
ベアリングを内蔵しない光学走査方式ロータリ | ECI/EQI/EBI 1100 シリーズ エンコーダと比較して、インダクティブ方式ロー タリエンコーダは特に頑丈で、大きな取付け公 差が特徴です。

#### インダクティブ方式ロータリエンコーダ

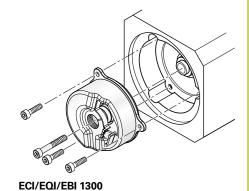
ECI、EQI、EBI 1100およびECI、EQI、EBI 1300 は、光電式エンコーダExNと機械的互換性が あります。シャフトは、中心ねじで取付けられ ます。エンコーダのステータは、数本の締付 ねじによって固定されます。

ハイデンハインの測定・検査装置のPWM 21 もしくはPWT 101を用いてベアリングを内蔵し ないロータリエンコーダを正しく取付けることが できます。





トレランススリーブ付きECI/EQI 1100



- 小型形状
- 調整治具を用いず簡単に取付けが可能
- 片側中空シャフト径: 6 mm
- EBI 1135:
- バッテリーバックアップ式マルチターン機能 • ECI 1119/EQI 1131:
- 小型モータへの圧入取付け用
- トレランススリーブ付き • ECN/EQN 1100と取付け互換性あり
- カップリングの緩み対策(機能安全対応)
- シンクロフランジによる各種取付け









#### ECI/EQI/EBI 1300 シリーズ

- 調整治具を用いず簡単に取付けが可能
- 片側中空シャント • EBI 1335:
- バッテリーバックアップ式マルチターン機能
- テーパシャフト付ECN/EQN 1300と取付け 互換性あり、片側中空シャフトについてはお 問い合わせください。)
- カップリングの緩み対策(機能安全対応)





		ر سا	0	/4
			2	2
		Ŕl		
Ø	12.	7	†	t
			-	-

	アプンリュート ECI 1119 <sup>1)</sup> ECI 1319 <sup>1) 3)</sup> ECI 1118	EQI 1131 <sup>1)</sup> EQI 1331 <sup>1) 3)</sup>	EBI 1135 EBI 1335
インターフェース	EnDat 2.2, EnDat 3	EnDat 2.2	
位置值/回転	524 288 (19 ビット) ECI 1118: 262 144 (18 ビット)		524 288 (19 ビット) <b>EBI 1135</b> : 262 144 (18 ビット)
回転数	_	4096 (12 ビット)	65 536 (16 ビット) <sup>2)</sup>
機械的許容回転数	≦ 15 000 min <sup>-1</sup>	≦ 12 000 min <sup>-1</sup>	≦ 12 000 min <sup>-1</sup>
シャフト	片側中空シャフト		

<sup>1)</sup>機能安全はお問い合わせください

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> バッテリーバックアップ式マルチターン

<sup>3)</sup> DRIVE-CLiQはお問い合わせください

# ロータリエンコーダ ERO、ECI、EBI

# ベアリングを内蔵しない

ハイデンハインの光電式組込型ロータリエン コーダEROは、ハブ付目盛ディスクと走査ユ ニットから構成されます。これは、特に取付け スペースが限られている場所や、摩擦がゼ 口でなければならない場所に適しています。

インダクティブ方式ロータリエンコーダ

ECI/EBI 100およびECI/EBI 4000は、小さな 外径にもかかわらず大口径シャフトに対応しま す。エンコーダはアキシャル方向の取付けが 簡単です。

ハイデンハインの測定・検査装置のPWM 21 もしくはPWT 101を用いてベアリングを内蔵し ないロータリエンコーダを正しく取付けることが できます。

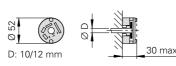




#### ERO 1200 シリーズ

- コンパクトな形状
- ハブ内径 12 mmまで





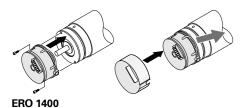
	インクリメンタル ERO 1225	ERO 1285
インターフェース	ПШПІ	∼ 1 V <sub>PP</sub>
目盛線本数	1024 2048	
機械的許容回転数	≦ 25000 min <sup>-1</sup>	
ハブ内径 D	10 mm, 12 mm	

#### ERO 1400 シリーズ

- 8 mm以下の測定軸用 小型組込型ロータリエンコーダ
- 特殊な取付け補助具組込み
- 保護キャップ付







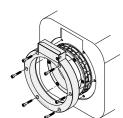
#### ECI/EBI 100 シリーズ

- 平面形状
- 貫通型中空シャフトØ: 30、38、50 mm
- EBI 135: バッテリーバックアップ式 マルチターン機能







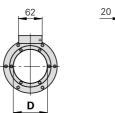


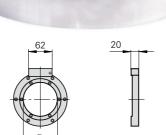
ECI/EBI 4000

#### ECI/EBI 4000 シリーズ

- フラット形状
- 中空シャフト径: 90、180 mm
- EBI 4010: バッテリーバックアップ式 マルチターン機能







	インクリメンタル ERO 1420	ERO 1470	ERO 1480
インターフェース			∼1V <sub>PP</sub>
目盛線本数/信号周期	512 1000 1024	最大 37 500 <sup>1)</sup>	512 1000 1024
機械的許容回転数	≦ 30 000 min <sup>-1</sup>		
ハブ内径 D	4 mm, 6 mm, 8 mm		

<sup>1) 5/10/20/25</sup>逓倍回路内蔵

	アブソリュート ECI 119		EBI 135	ECI 4010 <sup>1)</sup>	EBI 4010 <sup>1)</sup>	ECI 4090 S <sup>1)</sup>
インターフェース	EnDat 2.1 (~ 1 V <sub>PP</sub> 付)	EnDat 2.2				DRIVE-CLiQ
位置值/回転	524288 (19ビッ	<b>h</b> )		1048576 (20ビ	ット)	
回転数	-		65 536 (16 ビット) <sup>2)</sup>	_	65 536 (16 ビット) <sup>2)</sup>	-
目盛線本数	32	_				
機械的許容回転数	≦ 6000 min <sup>-1</sup>					
シャフト	貫通型中空シャ	フト: 30、38、50 mi	m	中空シャフト径: 9	0、180 mm	

<sup>1)</sup> 機能安全はお問い合わせください

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の 登録商標です。

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> バッテリーバックアップ式マルチターン

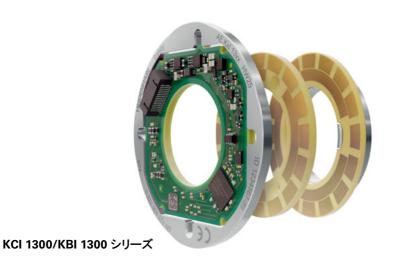
# ロータリエンコーダKCI、KBI

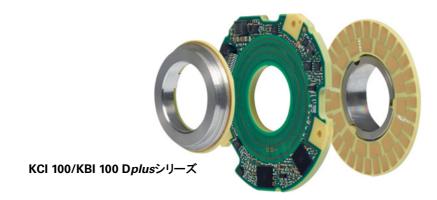
# ベアリングを内蔵しない

ハイデンハインは、小型ロボットアクチュエータ用のインダクティブエンコーダ、KCI 100/KBI 100 とKCI 1300/KBI 1300シリーズを用意しています。 目盛ディスクをねじ留めもしくは圧入してモータ軸に取付けることができます。

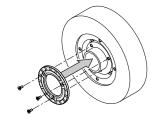
インダクティブロータリエンコーダKCI/KBIは、 直接取付けることができるように設計されています。目盛ディスクと走査ユニットのみで構成され、ハウジングはありません。そのため、大幅な省スペース化を実現し、アプリケーションへの取り付けが簡単にできます。ロータリエンコーダKCI/KBIには、走査ヘッド1個と、走査ヘッドを前後から挟むかたちで取付ける2個の目盛ディスクで構成された、デュアルエンコーダDplusもあります。デュアルエンコーダは、1台のエンコーダで入力軸と減速機の出力軸両方の位置フィードバックを行います。

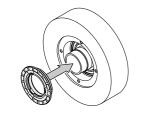
ハイデンハインのデュアルエンコーダKCI 100/KBI 100Dplus入力軸と減速機の出力軸両方の位置フィードバックを行います。減速機の出力軸の位置フィードバックを行うことにより、動的なロボットや垂直多関節ロボットにおける不確かさを補正することが可能です。

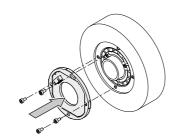




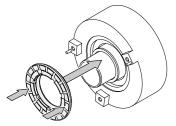
KCI/KBI 1300の取付例

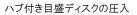


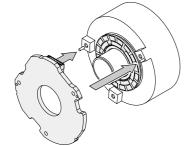




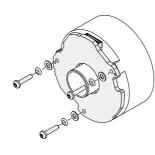
KCI/KBI 100 Dplusの取付例



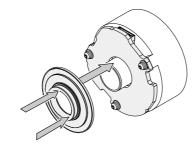




走査ユニット



走査ユニット(取付け時)



ハブ付き目盛ディスクの圧入

	アブソリュート KCI 1319 HW 25	KCI 120 HW 30	KCI 120 HW 40	KCI 120 HW 55	KBI 1335 HW 25	KBI 136 HW 30	KBI 136 HW 40	KBI 136 HW 55
インターフェース	EnDat 2.2							
位置值/回転	19 ビット	20 ビット						
回転数 <sup>1)</sup>	-				16 ビット			
回転速度	≦ 10 000 m	in <sup>-1</sup>						≤ 6000 min <sup>-1</sup>
ハブ内径	25 mm	30 mm	40 mm	55 mm	25 mm	30 mm	40 mm	55 mm

機能安全はお問い合わせください <sup>1)</sup> バッテリーバックアップ式マルチターン

	アブソリュート KCI 120 D <i>plus</i> AE07	KCI 120 D <i>plus</i> AE04	KBI 136 D <i>plus</i> AE04
インターフェース	EnDat 2.2		
位置値/回転 (モータ入力軸側)	19 ビット		
位置値/回転(出力軸側)	20 ビット		
回転数 <sup>1)</sup>	- 16 ビット		16 ビット
モータ側回転速度	≦ 15 000 min <sup>-1</sup>		
出力側回転速度	≦ 6000 min <sup>-1</sup>		
モータ側中空シャフト2)	34 mm 20 mm, 25 mm, 25 mm*, 22.5 mm**		1**
出力側中空シャフト2)	29 mm 16 mm, 20 mm, 20.5 mm*, 14 mm**		

- \* 安全アプリケーション用機械的故障除外対応
- \*\* ねじ留め式目盛ディスク(ハブなし)、機械的故障除外対応
- 1) バッテリーバックアップ式マルチターン
- 2) スチール製ハブ付き目盛ディスク(アルミ製はお問い合わせください)

#### マシニングセンタ用CNC装置

ハイデンハインのTNCには、フライス加工を行 う全てのタイプの機械に対して理想的な製品 ラインアップを用意しています。基本的な3軸 のマシニングセンタから、最大23軸のマシニン グセンタや複合加工機まで、当社のTNCは最 適なCNC装置です。フレキシブルな操作設計 と実践的な機能のおかげで、TNCは以下のア プリケーションに最適です。

- 基本的なフライス、穴あけ、中ぐり加工
- チルト作業面での加工
- 複雑な5軸加工
- 高速切削加工
- フライス-旋盤加工
- ジグ研削
- 歯車のホビングやスカイビング加工

TNCは万能でどんな加工作業にも適切なプロ グラミング機能を用意しています。

HEIDENHAIN Klartextフォーマットにより、 ユーザーはGコードや特別なプログラミング言 語を学習する必要がなく、対話形式によって プログラミング作業を行うことができます。はつ きりした、明確なキー記号、名称により、使い やすさも向上します。各キーにはひとつの機能 のみが割り当てられています。現在**Gコードプ ログラミング**を使用していても、TNCはGコード を簡単に入力することができます。

TNCの部品プログラムは上位互換であるため 長く使用されています。旧型TNCで使用して いたプログラムを新しい型式でも常時動作させ ることができます。最新のTNCにバージョンアッ プする場合も、ユーザーは既に知っていること をベースにプログラミングするだけです。

#### 旋盤用CNC装置

ハイデンハインの旋盤用CNC装置は、長年、 各種旋盤やターニングセンタで使用されてき た実績があります。多くの作業現場で対応で きる機能により、以下の加工作業をサポートし ます。

- 一般的な旋盤加工
- 回転工具による機械加工
- C軸やY軸による加工
- 2主軸による全面加工
- B軸による加工

ハイデンハインの旋盤用CNC装置は極めてフ レキシブルです。作業者は、ひとつのサイクル のみを必要とするのか、短いプログラムシーケ ンスやNCプログラムを必要とするのかどうかを、 選択するだけです。

smart.Turnによるプログラム作成はとりわけ簡 単で便利です。記入式フォームは、グラフィカ ルで充実した対話画面と入力内容の論理 チェック機能により、入力が簡単にできます。

ハイデンハイン製CNC PILOT 4290のような 旧型の旋盤用CNC装置のNCプログラムを CNC PILOT 640に流用することも可能です。 新しいCNC装置にプログラムを簡単にロード できる便利なインポートフィルタにより、 CNC PILOT 640で引き続き既存のプログラム を使用することができます。

#### 迅速かつ簡単に部品を完成

フライスや旋盤用CNC装置の操作設計をユー ザーの要求に合わせているため、プログラム 作成において最大限の柔軟性を得ることがで きます。エ作機械でプログラミングを行う場 合、表現力が豊かなヘルプイメージとともに実 践志向の質疑応答を行うだけで必要な入力 をすべて完了します。標準加工はもちろん複 雑な加工でも、ユーザーは、加工用、座標変 換用、段取り用といった多くの種類のサイクル をすぐに呼び出すことができます。

例えば、CAD/CAMシステムやハイデンハイン のプログラミングステーションから、ハイデンハ インのCNC装置を**リモートでプログラミング**す ることができます。

別のCADシステムで作成した、DXF、STEP、 IGESファイルを、ユーザーはCNC装置で開い たり、必要に応じて、輪郭や加工位置を抽出 することもできます。このように節約した作業時 間を、プログラミングやテスト作業に割り当てる だけではなく、データが設計仕様どおりかどうか 確認することも可能です。

#### ユーザーフレンドリーで実用的

アプリケーションに最適化した堅牢設計により、 ハイデンハインのCNC装置は過酷な作業環境 での使用にも最適です。直感的な画面では、 情報メモ、質疑応答、プログラムステップ、グ ラフィック、ボタンを表示します。全ての文字 データは多くの言語に対応しています。機械、 固定治具、工具、ワークを表す3Dイラストは、 プログラミングを簡単にし、プログラムの検証 などに大変役立ちます。

#### 品質と生産性の高さ

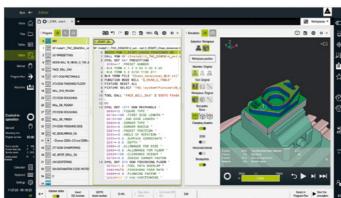
ハイデンハインのCNC装置は、インテリジェント モーション制御により、申し分のない面品位で 高精度のワーク加工を短時間で行うことが可 能です。要点は生産性の向上です。精度と 面品位を損なうことなく単価を削減できます。

#### マニュアル作業の自動化

ハイデンハインのCNC装置により、加工プログ ラムを作成する必要なく、ワークを少しずつ加 工することができます。マニュアルでの位置決 めと自動位置決めを必要に応じて何度でも切 り替えることができます。

#### 複雑なコンポーネントを精密に製造

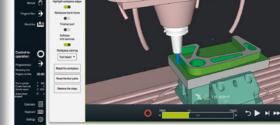
ワーク形状が簡単か複雑かにかかわらず、ハ イデンハインのCNC装置は、どちらの場合にも ふさわしい機能を用意しています。これらの機 能により、チルト面での加工、多面加工、全面 加工のいずれも難しいことではありません。 5軸同時加工はハイデンハインのCNC装置が 特に得意にしているところです。特別な制御方 法、工程監視機能、工程中に発生する各種 障害の補正により、複雑な形状のコンポーネ ントを、正確、確実、効率的に加工することも できます。





輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大24

高解像度グラフィックによるシミュレーション



シリーズ

TNC7

		CNC装置		
		0.1000	輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大8	TNC7 basic
			輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大24	TNC 640
			輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大8	TNC 620
HEIDENHAIN			輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大6	TNC 320
Company of the control of the contro	201 P 2 0 3 = 4 0 0 -     200   2   0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		直線切削制御 制御軸数 最大5	TNC 128
D W NO.1, TAL JOSES I, May, by Jugar Signer    S No.1, Tal JOSES I	NOTIFICATION AND CONTRACT AND C	旋盤用CNC装置	輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大24	CNC PILOT 640
SERVICE SERVICE     S	UTH-HE DR UNI UNIV.  UNIV. UNI		輪郭制御対応CNC装置、制御軸数 最大10	MANUALplus 620
The second secon	Committee and Co	輪郭制御対応CNC装置	デジタル制御 (国内非売品)	
D See the Southerner DOX	STATE OF THE STATE	周辺装置	手動パルス発生器(国内非売品)	HR
© 1 200 (200 - 1) 4 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	10 cm (20 cm) 20 cm (20 cm) 2 c		プログラミングステーション (国内非売品)	TNC, DataPilot
25 8. K/2/qe 887 right. (24) A.S. Nr. Transfer. (24)			ビジョンシステムVT 121、VT 122	VT
0.000		工具とワークの段取りおよび測定	ワーク用タッチプローブ	TS
O 888	20 20 11 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20		工具測長器	TT, TD
	1000 0000 0000 00000 00000000000000000		送受信ユニット	SE

個々にワークのカスタマイズが可能

ハイデンハインのCNC装置(国内非売品)

マシニングセンタ、フライス盤用

注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。 46

Selection | District |

48

50

52

54

54

56

58

60

62

64

64

65

68

70

71

ページ

# TNC7 輪郭制御対応CNC装置

# マシニングセンタ、ターニングセンタ、フライス盤向け

TNC7は、毎日の作業をサポートし、新しい可能性を切り開きます。最適化された操作設計により、人間工学に基づいて効率的に工作機械を操作することが可能です。CNC装置は、ワークと加工エリアを最適に可視化し、プログラミング、段取り、加工をより簡単にします。

TNC7は、フライス盤、研削盤、ターニングセンタ、5軸を含むマシニングセンタでの使用に最適です。

- フライス盤全般
- 中ぐりフライス盤
- 高速加工機
- マシニングセンタ大型工作機械
- ターニングセンタ

最適化されたモーション制御、高速ブロック処理、特別な制御方法により、TNC7は優れた成果を発揮するため、高い加工速度で最高の輪郭精度を実現します。

TNC7は最初のアイデア段階からワークの完成までをサポートします。グラフィカルなプログラミング機能により、タッチスクリーン上で直接輪郭を描き、対話型プログラミング言語 Klartextに自動的に変換し保存することが可能です。TNC7には、ワークと固定治具の位置合わせを行う、グラフィカルなプロービング機能(ソフトウェアオプション)があります。加工中に工程監視用ソフトウェアオプションを使用することにより、自動運転中でも安定した品質を実現することが可能です。





注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

	TNC7
軸数	最大24 制御軸、最大4軸を主軸に設定可能
補間	<ul> <li>4軸以上により補間 (Tool Center Point Management使用時)</li> <li>円弧補間 チルト面で最大3軸</li> <li>ヘリカル補間</li> <li>円筒表面<sup>1)</sup></li> <li>リジッドタッピング<sup>1)</sup></li> </ul>
プログラム入力	HEIDENHAIN Klartextフォーマット、ISO (Gコード プログラミング)
プログラミングサポート	TNCguideはユーザー情報をCNC装置に直接提供します。
CAD インポート <sup>2)</sup>	3Dモデルから輪郭をロード
記憶媒体	SSDR (240 GB)または CFR (CFast: 30 GB もしくは 60 GB)
位置入力	直交座標もしくは極座標の目標位置、アブソリュートもしくはインクリメンタル寸法、単位はmmもしくはインチ、実際の測定位置値
入力分解能と表示分解能	0.1 μm もしくは 0.0001°まで、オプションで 0.01 μmもしくは0.00001°まで
ブロック処理時間	< 0.5 ms
<b>旋削機能</b> <sup>2)</sup>	<ul> <li>・ 旋削工具データ管理</li> <li>・ 刃先R補正</li> <li>・ 周速一定制御</li> <li>・ フライス加工と旋削加工のモード切り替え</li> </ul>
高速切削加工	最小ジャークでのモーション制御
グラフィカルプログラミング	タッチスクリーン上でのシンボリックジェスチャを用いた直感的なグラフィカル輪郭制御プログラミング
座標変換	● シフト、回転、ミラーリング、スケーリング(軸指定) ● 作業面の傾斜、PLANE機能 <sup>2)</sup>
加工サイクル	穴あけ、フライス、旋削用 $^{2)}$ 、補間旋削 $^{2)}$ 、研削 $^{2)}$ 、ホビング $^{2)}$ そして円筒表面加工 $^{2)}$ 用、グラフィックイメージとフォームによるデータ入力支援
タッチプローブサイクル	工具測定、ワークの位置合わせ、ワーク測定とプリセット用
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用
並列処理	プログラムの実行およびグラフィックによるプログラミング
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0
リモート制御と診断	リモートアクセス
画面	マルチタッチ操作対応19インチもしくは24インチスクリーン
フィードバック制御	<ul><li>フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による作業</li><li>インバータを含むデジタルモータ制御搭載</li></ul>
適応送り制御 (AFC) <sup>2)</sup>	輪郭送り速度を主軸出力に適応
動的衝突監視(DCM) <sup>2)</sup>	工作機械の各要素と衝突の可能性のある加工エリアの動的監視1)
周辺装置	● 手動パルス発生器HR ● ワーク測定用タッチプローブTS、工具測長器TT、工具折損検出器TD

<sup>1)</sup> この機能は工作機械メーカーによる調整作業が必要です。

<sup>2)</sup> ソフトウェアオプション

その他の機能と機能の違いについては英文製品情報を参照してください。

# TNC7 basic 輪郭制御対応CNC装置

# マシニングセンタ、フライス盤向け

ハイデンハインのTNC7 basicは小型ながら 万能な輪郭制御に対応したCNC装置です。 ユーザーエクスペリエンスと機能拡張により、 以下の用途に使用する、マシニングセンタや フライス盤全般、ボール盤に最適です。

- 単一部品生産や大量生産
- 工具製造
- 機械製造
- 修理部門
- トレーニングおよび教育設備

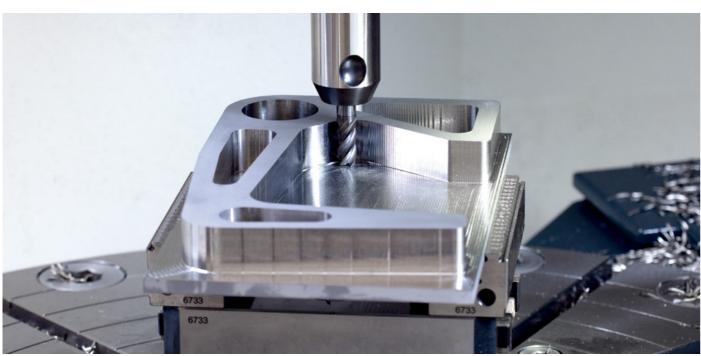
最大8軸とオプション拡張により、TNC7 basic は、マシニングセンタ、フライス盤、ボール盤に 最適なソリューションです。CNC装置で使用可能な多種多様なオプションとして、最適輪郭フライス加工(OCM)、ワークと固定治具の段取り作業をグラフィカルにサポートする衝突監視などがあります。TNC7 basicは、毎日の現場作業を最適にサポートします。







TNC7 basic とキーボードTE



注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

	TNC7 basic
軸数	最大8制御軸、最大2軸を主軸に設定可能
補間	直線補間 4主軸(オプションで5主軸)     円弧補間 2軸(オプションで3軸)     へリカル補間、円弧経路と直線経路の重ね合わせ     円筒表面 <sup>1)</sup>
プログラム入力	HEIDENHAIN Klartextフォーマット、ISO (Gコード プログラミング)
プログラミングサポート	TNCguideはユーザー情報をCNC装置に直接提供します。
CAD インポート <sup>2)</sup>	3Dモデルから輪郭をロード
記憶媒体	CFR (CFast: 30 GB もしくは 60 GB)
位置入力	直交座標もしくは極座標の目標位置、アブソリュートもしくはインクリメンタル寸法、 単位はmmもしくはインチ、実際の測定位置値
入力分解能と表示分解能	0.1 μm もしくは 0.0001°まで、オプションで 0.01 μmもしくは0.00001°まで
ブロック処理時間	< 0.5 ms
グラフィカルプログラミング	タッチスクリーン上でのシンボリックジェスチャを用いた直感的なグラフィカル輪郭制御プログラミング
座標変換	<ul> <li>シフト、回転、ミラーリング、スケーリング(軸指定)</li> <li>作業面の傾斜、PLANE機能<sup>2)</sup></li> </ul>
加工サイクル	穴あけ、フライス加工、円筒表面加工 <sup>2)</sup> 用、グラフィックイメージとフォームによるデータ入力支援
タッチプローブサイクル	工具測定、ワークの位置合わせ、ワーク測定とプリセット用
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用
並列処理	プログラムの実行およびグラフィックによるプログラミング
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0
リモート制御と診断	リモートアクセス
画面	マルチタッチ操作対応16インチスクリーン
フィードバック制御	<ul><li>フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による作業</li><li>インバータを含むデジタルモータ制御搭載</li></ul>
動的衝突監視(DCM) <sup>2)</sup>	工作機械の各要素と衝突の可能性のある加工エリアの動的監視 <sup>1)</sup>
周辺装置	<ul><li>手動パルス発生器HR</li><li>ワーク測定用タッチプローブTS、工具測長器TT、工具折損検出器TD</li></ul>

<sup>1)</sup> この機能は工作機械メーカーによる調整作業が必要です。

<sup>2)</sup> ソフトウェアオプション

その他の機能と機能の違いについては英文製品情報を参照してください。

# TNC 640 輪郭制御対応CNC装置

# マシニングセンタ、ターニングセンタ、フライス盤向け

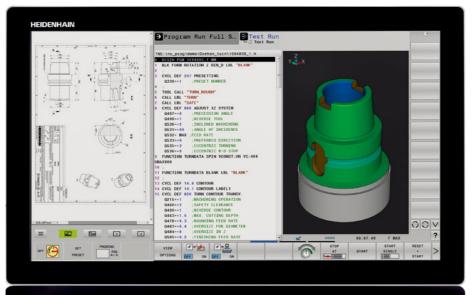
ハイデンハインのTNC 640は、フライス加工の他に旋削加工を加えた複合加工にも対応できます。フライス加工、旋削加工、高速加工、5軸加工に最適です。この現場指向で万能なCNC装置には多数の機能があります。

TNC 640は、フライス盤、研削盤、ターニングセンタ、5軸を含むマシニングセンタでの使用に最適です。

- フライス盤全般
- 中ぐりフライス盤
- 高速加工機
- マシニングセンタ
- 大型工作機械
- ターニングセンタ

TNC 640は、最適化されたモーション制御、短いブロック処理時間、そして特殊なクローズドループ制御が特徴です。統一されたデジタル設計に加え、インバータを含むデジタルドライブ制御により、とりわけ3D輪郭形状の加工時に高速加工と最高の輪郭精度を実現することが可能です。

TNC 640は、HEIDENHAIN Klartextフォーマットで**輪郭旋削加工**のプログラムを作成することができます。この他に、通常の旋削加工用の各輪郭要素(リセス、アンダーカット、ねじアンダーカット)や複雑な旋削加工用のサイクルがあります。







注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

	TNC 640
軸数	最大24 制御軸、最大4軸を主軸に設定可能
補間	<ul> <li>4軸以上により補間( Tool Center Point Management使用時)</li> <li>円弧補間 チルト面で最大3軸</li> <li>ヘリカル補間</li> <li>円筒表面<sup>1)</sup></li> <li>リジッドタッピング<sup>1)</sup></li> </ul>
プログラム入力	HEIDENHAIN Klartext対話型フォーマット、ISO (Gコード プログラミング)
プログラミングサポート	TNCguideはユーザー情報をCNC装置に直接提供します。
CAD インポート <sup>2)</sup>	3Dモデルから輪郭をロード
記憶媒体	SSDR ( 32 GB もしくは 240 GB)
位置入力	直交座標もしくは極座標の目標位置、アブソリュートもしくはインクリメンタル寸法、単位はmmもしくはインチ、実際の測定位置値
入力分解能と表示分解能	0.1 μm もしくは 0.0001°まで、オプションで 0.01 μmもしくは0.00001°まで
ブロック処理時間	< 0.5 ms
旋削機能 <sup>2)</sup>	<ul> <li>旋削工具データ管理</li> <li>刃先R補正</li> <li>周速一定制御</li> <li>フライス加工と旋削加工のモード切り替え</li> </ul>
高速切削加工	最小ジャークでのモーション制御
FKフリー輪郭制御プログラミング	グラフィカルに支援するHEIDENHAIN Klartext対話型フォーマット
座標変換	<ul> <li>シフト、回転、ミラーリング、スケーリング(軸指定)</li> <li>作業面の傾斜、PLANE機能<sup>2)</sup></li> </ul>
加工サイクル	穴あけ、フライス、旋削用 $^2$ 、補間旋削 $^2$ 、研削 $^2$ 、ホビング $^2$ そして円筒表面加工 $^2$ 用、グラフィックによるデータ入力支援
タッチプローブサイクル	工具測定、ワークの位置合わせ、ワーク測定とプリセット用
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用
並列処理	プログラムの実行およびグラフィックによるプログラミング
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0
リモート制御と診断	リモートアクセス
画面	マルチタッチ操作対応15インチ、19インチ、もしくは24インチスクリーン
フィードバック制御	<ul><li>● フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による作業</li><li>● インバータを含むデジタルモータ制御搭載</li></ul>
適応送り制御 (AFC) <sup>2)</sup>	輪郭送り速度を主軸出力に適応
動的衝突監視 (DCM) <sup>2)</sup>	工作機械の各要素と衝突の可能性のある加工エリアの動的監視1)
周辺装置	<ul><li>● 手動パルス発生器HR</li><li>● ワーク測定用タッチプローブTS、工具測長器TT、工具折損検出器TD</li></ul>

<sup>1)</sup> この機能は工作機械メーカーによる調整作業が必要です。

注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

<sup>2)</sup> ソフトウェアオプション

その他の機能と機能の違いについては英文製品情報を参照してください。

# TNC 620、TNC 320 輪郭制御対応CNC装置

# フライス盤向け

ハイデンハインのTNC 620およびTNC 320は 小型ながら万能な輪郭制御対応CNC装置で す。HEIDENHAIN Klartextフォーマットやオフ ラインプログラミングによる現場指向のプログラ ミングが可能といったフレキシブルな操作と機 能範囲により、以下用途でのフライス盤全般、ボール盤、中ぐり盤での使用にとりわけ最適です。

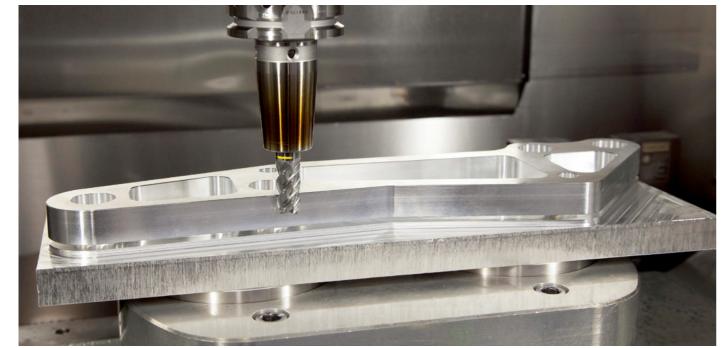
- 単一部品生産や大量生産
- 工具製造
- 機械製造
- 研究開発
- 試作品およびパイロットプラント
- 修理部門
- トレーニングおよび教育設備

デジタル設計により、TNC 620は、工作機械内の全ドライブシステムを管理します。実績のあるハイデンハインのデジタルドライブ技術は、高い輪郭精度と高速加工が可能なだけではなく、TNC 620の全ての制御機器をデジタルインターフェースで接続することもできます。TNC 620はタッチスクリーン操作版とキーボード操作版の2種類を用意しています。

アナログ出力(目標速度値の出力も可能)であるため、**TNC 320**は工作機械のレトロフィットにも最適です。



タッチスクリーンバージョンのTNC 620 (TNC 620のみ)



注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

	TNC 620	TNC 320		
軸数	最大8 制御軸、最大2軸を主軸に設定可能	最大6制御軸、最大2軸を主軸に設定可能		
補間	<ul> <li>直線補間 4主軸(オプションで5主軸)</li> <li>円弧補間 2軸(オプションで3軸)</li> <li>ヘリカル補間、 円弧経路と直線経路の重ね合わせ</li> <li>円筒表面<sup>1)</sup></li> </ul>	<ul> <li>直線補間 4主軸</li> <li>円弧補間 2軸</li> <li>ヘリカル補間、 円弧経路と直線経路の重ね合わせ</li> <li>円筒表面<sup>1)</sup></li> </ul>		
プログラム入力	<ul> <li>HEIDENHAIN Klartext対話型フォーマット</li> <li>ISO (Gコード: ソフトキーもしくは外付けUSBキーボードにより入力)</li> <li>FKフリー輪郭制御プログラミング(TNC 620のソフトウェアオプション)</li> </ul>			
プログラミングサポート	TNCguideはユーザー情報をTNCに直接表示しま	इं.		
CAD インポート1)	3Dモデルから輪郭をロード			
記憶媒体	CFR (CFast: 30 GB)			
位置入力	<ul> <li>直交座標もしくは極座標の位置</li> <li>アブソリュートもしくはインクリメンタル 寸法</li> <li>mmもしくはインチでの表示および入力</li> <li>実際の測定位置値</li> </ul>			
入力分解能と表示分解能	0.1 μm もしくは 0.0001°まで オプションで 0.01 μm もしくは 0.00001°まで	0.1 µm もしくは 0.0001°まで		
ブロック処理時間	< 1.5 ms	< 6 ms		
座標変換	<ul><li>シフト、回転、ミラーリング、スケーリング(軸指定 ・作業面の傾斜、PLANE機能<sup>1)</sup></li></ul>	)		
加工サイクル (TNC 620のソフトウェアオプションもあり)	<ul> <li>穴あけ、タップ、ねじ切り、リーマ、中ぐり</li> <li>穴あけパターン、平面削り用サイクル</li> <li>ポケット、スロット、スタッドの除去および仕上げ加工</li> </ul>			
タッチプローブサイクル	工具測定、ワークの位置合わせ、ワーク測定、ワークプリセット用(TNC 620のソフトウェアオプション)			
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用(TNC 620のソフトウェアオプション)、 サイクルのプログラミングをグラフィカルにサポート			
並列処理	プログラム実行時のプログラミング、プログラム実行	デグラフィクス(TNC 620のソフトウェアオプション)		
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0			
画面	マルチタッチ操作対応15インチスクリーン(横長) もしくは19インチスクリーン(縦長)	操作キー付き15インチスクリーン		
フィードバック制御	フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による	作業		
	同期モータおよび非同期モータ用 デジタルドライブ制御搭載	-		
工作機械とのインターフェース	内蔵のプログラマブルコントローラ(PLC)経由			
	PL 6000による入力/出力	PL 510による入力/出力拡張可能		
周辺装置	<ul><li>● 手動パルス発生器HR</li><li>● ワーク測定用タッチプローブTS、工具測長器TT、工具折損検出器TD</li></ul>			

<sup>1)</sup> ソフトウェアオプション

# TNC 128 直線切削制御対応CNC装置

# フライス盤向け

ハイデンハインのTNC 128は小型ながら、3軸 のサーボ軸とサーボスピンドルに対応する万能 な直線切削制御対応のCNC装置です。オプ ションでサーボ軸を増やすことができます。 ユーザーフレンドリーな操作と機能範囲により、 以下の用途に使用するフライス盤全般、ボー ル盤、中ぐり盤に最適です。

- 単一部品および大量生産
- 機械製造
- 試作品およびパイロットプラント
- 修理部門
- トレーニングおよび教育設備

目標速度値のアナログ出力も可能であるため、 TNC 128は工作機械のレトロフィットにも最適





注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

	TNC 128
軸数	最大5 制御軸、最大2軸を主軸に設定可能
プログラム入力	HEIDENHAIN Klartext対話型フォーマット
記憶媒体	CFR (CFast: 30 GB)
位置入力	<ul> <li>直交座標もしくは極座標の位置</li> <li>アブソリュートもしくはインクリメンタル寸法</li> <li>mmもしくはインチでの表示および入力</li> </ul>
入力分解能と表示分解能	0.1 µm もしくは 0.0001°まで
ブロック処理時間	< 6 ms
座標変換	シフト、回転、ミラーリング、スケーリング(軸指定)
加工サイクル	<ul> <li>穴あけ、タップ、リーマ、中ぐり</li> <li>穴あけパターン、平面削り用サイクル</li> <li>ポケット、スロット、スタッドのフライス加工</li> </ul>
タッチプローブサイクル	タッチプローブの校正とプリセット
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用、サイクルのプログラミングをグラフィカルにサポート
並列処理	プログラム実行とプログラミング、プログラム実行グラフィクス
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0
画面	操作キー付き12.1インチスクリーン
フィードバック制御	フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による作業
工作機械とのインターフェース	内蔵のプログラマブルコントローラ(PLC)経由、PL 510による入力/出力拡張可能
周辺装置	手動パルス発生器HR     ワーク測定用タッチプローブTS、工具測長器TT、工具折損検出器TD

# CNC PILOT 640 輪郭制御対応CNC装置

# 旋盤、ターニングセンタ向け

CNC PILOT 640は、フレキシブルな操作設計と万能なプログラミング能力のおかげで、単一部品かロットといった生産方式やワーク形状の複雑さにかかわらず、適切にユーザーをサポートします。CNC PILOT 640の特徴は操作とプログラミングが簡単な点です。速やかに操作を習得できるためトレーニングに費やす時間を最小化できます。

CNC PILOT 640は、CNC旋盤用に設計され、 横旋盤、立旋盤、立中ぐり盤、ターニングセン タの使用に最適です。

CNC PILOT 640は、主軸と対向主軸、1スライド(X軸とZ軸)、C軸もしくは位置決め可能な主軸、回転工具を搭載した旋盤やY軸とB軸を搭載した機械をサポートします。

旋削加工するワーク形状の複雑さにかかわらず、グラフィカルな輪郭入力やsmart.Turnによる便利なプログラミングのメリットをCNC PILOT 640 により得ることができます。TURN PLUSソフトウェアオプションにより、NCプロクラムをボタン入力で作成することも可能です。輪郭、材質、そしてワーク固定治具を設定すれば、後はTURN PLUSが自動操作します。

CNC PILOT 640はマルチチャンネル加工もサポートします。異なる加工ステップを複数のスライドを用いて同時に実施することができます。





B ( ) 🖾 🗟 📘

注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

HOME TO POLE

E 20

	CNC PILOT 640
軸数	最大24 制御軸、1チャンネルあたり最大8軸、システム全体で最大6 軸を主軸に設定可能
補間	<ul> <li>直線補間: 主要軸2、オプションで主要軸3</li> <li>円弧補間: 2軸、オプションで3軸目に直線補間が可能</li> <li>C1/C2 軸<sup>1)</sup>: 直線軸XおよびZをC1/C2 軸と補間</li> <li>B 軸<sup>1)</sup>: X、Z、Y、B、C軸の5軸補間</li> </ul>
プログラム入力	smart.Turn、DIN PLUS、ティーチインモード <sup>1)</sup>
プログラミングサポート	TURNguideはユーザー情報をTNCに直接表示します。
DXFデータインポート <sup>1)</sup>	DXF輪郭データをロード
記憶媒体	CFR (CFast: 30 GB)
位置入力	直交座標もしくは極座標の目標位置、アブソリュートもしくはインクリメンタル寸法、 単位はmmもしくはインチ、実際の測定位置値
入力分解能と表示分解能	X軸: 0.5 μm、直径 1 μm U、V、W、Y、Z軸: 1 μm B、C1/C2軸: 0.001°
ブロック処理時間	< 1.5 ms
段取り機能	<ul><li>ワーク原点の設定</li><li>エ具交換点の定義</li><li>保護エリアの定義</li></ul>
対話型輪郭プログラミング(ICP)	グラフィカルサポートによる輪郭定義
加工サイクル	研削、リセス、リセス旋削、彫刻、ねじ切り、ヘリカル溝加工、中ぐり、穴あけ、タップ、ばり取り、トロコイダル加工、ホビング、偏心および非円形旋削、同時旋削
タッチプローブサイクル <sup>1)</sup>	工具測定、ワーク測定、プリセット用
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用
並列処理	プログラムの実行およびグラフィックによるプログラミング
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0
リモート制御と診断	リモートアクセス
画面	マルチタッチ操作対応15.6インチもしくは24インチスクリーン
フィードバック制御	<ul><li>フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による作業</li><li>インバータを含むデジタルモータ制御搭載</li></ul>
マルチチャンネル性能	• 最大3チャンネルの非同期マルチスライド加工
周辺装置	● 手動パルス発生器HR ● ワーク測定用タッチプローブTSと工具測長器TT

1) ソフトウェアオプション

その他の機能と機能の違いについては英文製品情報を参照してください。

# MANUALplus 620 輪郭制御対応CNC装置

CNC旋盤、サイクル旋盤向け

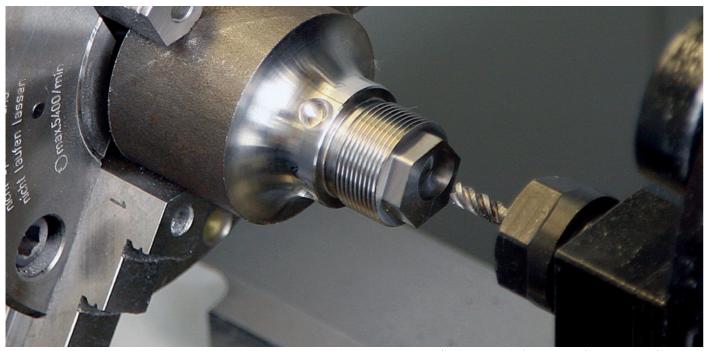
MANUALplus 620は、とりわけサイクルで制 御する旋盤に最適な小型で万能な輪郭制御 対応CNC装置です。MANUALplus 620は、 従来の旋盤の使いやすさにCNC工作機械の 長所を最適に組み合わせています。

単一部品かロットといった生産方式やワーク形 状の複雑さにかかわらず、CNC装置はユー ザーの要求に応えます。

MANUALplus 620の特徴は操作とプログラミ ングが簡単な点です。速やかに操作を習得で きるためトレーニングに費やす時間を最小化で きます。

MANUALplus 620は、主軸と対向主軸、1ス ライド(X軸とZ軸)、C軸もしくは位置決め可能 な主軸、そして工具を搭載した旋盤やY軸とB 軸を搭載した機械をサポートします。





注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

	MANUALplus 620
軸数	最大10 制御軸、最大6軸を主軸に設定可能
補間	<ul> <li>直線補間: 主要軸2、オプションで主要軸3</li> <li>円弧補間: 2軸、オプションで3軸目に直線補間が可能</li> <li>C1/C2 軸<sup>1)</sup>: 直線軸XおよびZをC1/C2 軸と補間</li> </ul>
プログラム入力	ティーチインモード、smart.Turn <sup>1)</sup> 、DIN PLUS
プログラミングサポート	TURNguideはユーザー情報をTNCに直接表示します。
DXFデータインポート <sup>1)</sup>	DXF輪郭データをロード
記憶媒体	CFR (CFast: 30 GB)
位置入力	直交座標もしくは極座標の目標位置、アブソリュートもしくはインクリメンタル寸法、単位はmmもしくはインチ、実際の測定位置値
入力分解能と表示分解能	X軸: 0.5 μm、直径 1 μm U、V、W、Y、Z軸: 1 μm B、C1/C2軸: 0.001°
ブロック処理時間	< 3 ms
段取り機能	<ul><li>ワーク原点の設定</li><li>工具交換点の定義</li><li>保護エリアの定義</li></ul>
対話型輪郭プログラミング(ICP)	グラフィカルサポートによる輪郭定義
加工サイクル	研削、リセス、リセス旋削、彫刻、ねじ切り、ヘリカル溝加工、中ぐり、穴あけ、タップ、ばり取り、トロコイダル加工、ホビング、偏心および非円形旋削
タッチプローブサイクル <sup>1)</sup>	工具測定、ワーク測定、プリセット用
グラフィック	プログラミングおよびプログラム検証用
並列処理	プログラムの実行およびグラフィックによるプログラミング
データインターフェース	イーサネット1000BASE-T、USB 3.0
リモート制御と診断	リモートアクセス
画面	マルチタッチ操作対応15.6インチスクリーン(画面右側にコントロールパネル)
フィードバック制御	<ul><li>フィードフォワード速度制御もしくは追従距離による作業</li><li>インバータを含むデジタルモータ制御搭載</li></ul>
周辺装置	<ul><li>手動パルス発生器HR</li><li>ワーク測定用タッチプローブTSと工具測長器TT</li></ul>

<sup>1)</sup> ソフトウェアオプション

その他の機能と機能の違いについては英文製品情報を参照してください。

# 輪郭制御対応CNC装置

# デジタル制御

ハイデンハインのCNC装置パッケージは、要 求仕様の厳しい工作機械での使用を前提に 開発されたシステムで、以下で構成されてい

- ソフトウェア
- 制御ハードウェアとリアルタイムハードウェア
- ドライブシステム
- モータ
- エンコーダ

この統一されたデジタル制御ソリューションでは、 全てのコンポーネントはデジタルインターフェー スで接続されています。各コンポーネント間の 通信は、高速イーサネット対応のハイデンハイ ンのリアルタイムプロトコルである**HSCI**(ハイデ ンハインシリアルコントローラインターフェース) を用い、各エンコーダとの通信はハイデンハイ ンの双方向インターフェースEnDat 2.2,を使 用しています。これにより、システム全体の稼 働率を高めることができます。メインコンピュー タからエンコーダまで、診断機能があり、ノイズ 耐性もあります。ハイデンハインの統一された デジタル制御ソリューションの優れた特徴によ り、高速で精度と面品位の高い加工を行うこ とができます。

#### デジタルドライブ制御

完成品の面品位と輪郭精度の高さ、そして加 工時間の短さ―デジタル制御技術によっての み、こうした要求仕様を満たすことができます。 ハイデンハインではデジタルドライブ制御を搭 載したCNC装置を用意しています。

以下のハイデンハインCNC装置はHSCIとデジ タルドライブ制御に対応しています。

- TNC7
- TNC7 basic
- TNC 640
- TNC 620
- CNC PILOT 640
- MANUALplus 620

#### 各軸用モータとスピンドルモータ

ハイデンハインは、インバータ搭載のCNC装 置への周辺装置として、各軸やスピンドル用 に様々なモータを用意しています。

- 送りモータ: ストールトルク 1.5 Nm~120 Nm. 定格電力
- スピンドルモータ: 定格電力
  - 5.5 kW~43.2 kW

0.5 kW~14.4 kW

#### インバータシステム

工作機械の種類により異なりますが、小型や モジュール式のインバータを用意しています。 小型インバータには、最大定格出力30 kWの 最大5軸とスピンドル用パワーエレクトロニクスで 構成されています。モジュール式インバータ には、30 kWから135 kWまでの電源ユニット、 各軸やスピンドル用の様々な電源モジュール を用意しています。モジュール式インバータは、 最大24軸の工作機械に適していて、そのうち 最大4軸を主軸に割り当てができます。

#### Gen 3ドライブ

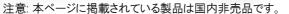
新しいGen 3コンポーネントにより、ハイデンハ インは非常に革新的で未来志向のシステムを 提供します。最先端のインターフェース技術の おかげで、性能データの改善と制御性能の向 上というメリットを得ることができるため、稼働率、 面品位、加工時間において厳しい要求仕様に 応えなければならない工作機械にとって、 Gen 3ドライブ技術は重要なコンポーネントに なります。

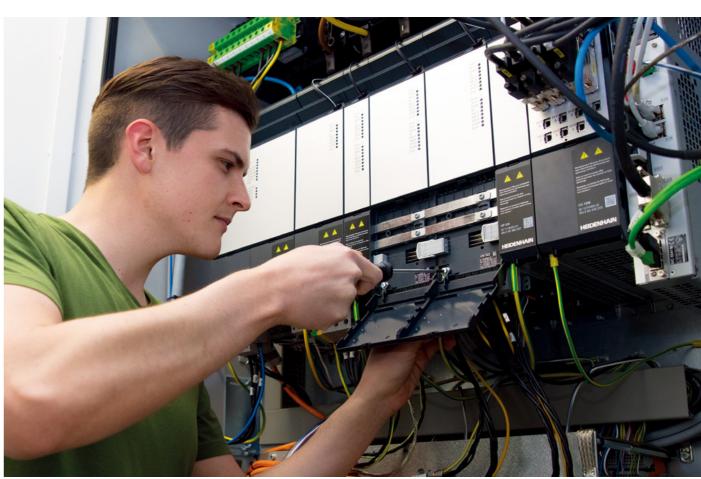
Gen 3











注意: 本ページに掲載されている製品は国内非売品です。

TNC 640と

モジュール式インバータ、

# 周辺装置

### 手動パルス発生器とプログラミングステーション

ハイデンハインの手動パルス発生器により、 送りモータを使用してダイアルの回転に比例し てスライドを極めて正確に動かすことができま す。オプションとして、機械式クリックストップ付 の手動パルス発生器も用意しています。

#### ポータブル手動パルス発生器 HR 510、HR 520、HR 550 FS

本体には軸キーとファンクションキーが付いているため、立ち作業を行なっている場所にかかわらず、いつでも軸を切り替えたり、機械の段取りを行うことができます。HR 520には、位置値、送り速度、スピンドル速度、操作モード、その他機能の表示だけでなく、送り速度やスピンドル速度用のポテンショメータを無効にする機能もあります。

無線通信式の**HR 550 FS**の場合、移動の自由 度が向上します。機能はHR 520と同等です。



HR 550 FS HR 510

#### パネル組込み型手動パルス発生器 HR 130、HR 180 FS

ハイデンハインのパネル組込み型手動パルス 発生器は機械の操作パネルやその他の場所 に取付けることができます。アダプタを用いて 最大3台のHR 180と接続することができます。



操作パネル取付け用**HR 130** 

TNC7、TNC7 basic、TNC 640、TNC 620/TNC 320のプログラミングステーションを使用することにより、加工現場から離れたところで工作機械で行うのと同じようにKlartextプログラムを作成することができます。DataPilot CP 640やDataPilot MP 620を使用することにより、smart.Turn、Gコード、各種サイクルを使用してハイデンハインの旋盤向けCNC装置のプログラムを作成することもできます。

#### プログラム作成

プログラミングステーションを用いて、 HEIDENHAIN KlartextやGコードプログラムのプログラミング、テスト、最適化を行うことで、工作機械の非生産時間を削減します。考え方を変更する必要はありません。プログラミングステーションにおいて機械と同じキーボードでプログラミングすることができます。

プログラミングステーションによるトレーニング プログラミングステーションは各CNC装置のソフトウェアをベースにしているため、初心者や上級者のトレーニングに最適です。

#### 教室でのTNCトレーニング

プログラミングステーションは、GコードやKlartext 対話型フォーマットでプログラムすることができ るため、TNCプログラムトレーニング教室で使用 することもできます。



# 工具検査用ビジョンシステムVT 121、VT 122

工具検査用ビジョンシステムは以下で構成されています.

- 2つの対物レンズを搭載したカメラ (VT 121、VT 122)
- タッチ操作対応のPCソフトウェア(VTC)

VT 122には以下2つのバリアントがあります。

- 機械への取付け用ベースプレートを用いて 接続、もしくは
- ケーブル配線を変更できる側面で接続

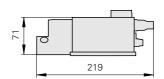
ビジョンシステムにより加工作業中の工具撮影が可能です。工具状態と摩耗状況の記録の他に、以下の用途にも対応可能です。

- 重要な加工工程前の工具検査
- 切削パラメータの最適化
- NCプログラムの最適化
- 折損検出
- 耐用年数を過ぎた工具の検査

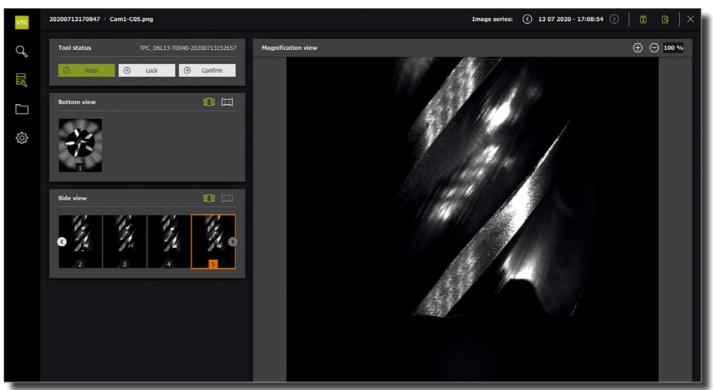
#### 長所:

- 加工中の自動撮影
- 機上で工具検査を行うことによる ダウンタイム削減
- コンパクトなシステムでありながら、 大きな工具にも使用可能
- 堅牢設計
- 圧縮空気による洗浄を制御
- TNC上でも設定と評価ができる PCソフトウェア









# デジタルショップフロア: ソフトウェアソリューション

ハイデンハインのデジタルショップフロアにおけ るソフトウェアソリューションはCNC工作機械を 使用するメーカーにとって最適な製品です。 プロセスチェーンに沿ってサポートを行い、エ 程の品質と持続可能な生産性の向上を実現 します。



#### 製造業用ソフトウェアソリューション



StateMonitorにより、リアルタイムで工作機械の加工工程を監視することが可能です。工作機 械の状態、工作機械からの通知メッセージ、NCプログラムデータ、その他工作機械の関連デー タを収集し可視化します。StateMonitorは、生産工程の見通しの精度を高め、稼働率の最適化 し、故障対応に要する時間を短縮します。

対応インターフェース:

- HEIDENHAIN DNC
- OPC UA
- MTConnect
- Modbus TCP
- FOCAS

# StateMonitorによる 工作機械のデータ収集

#### StateMonitorと連携するソフトウェアオプション



#### **JobTerminal**

JobTerminalは、加工ジョブ、生産量、目標/実績時間を機械ベース で管理することが可能です。



#### HEIDENHAIN MaintenanceManager

MaintenanceManagerは、メンテナンスと故障に関する通知メッセー ジを表示します加工時間、工作機械からの通知メッセージ、時間間隔 をもとにメンテナンス作業を計画することが可能です。

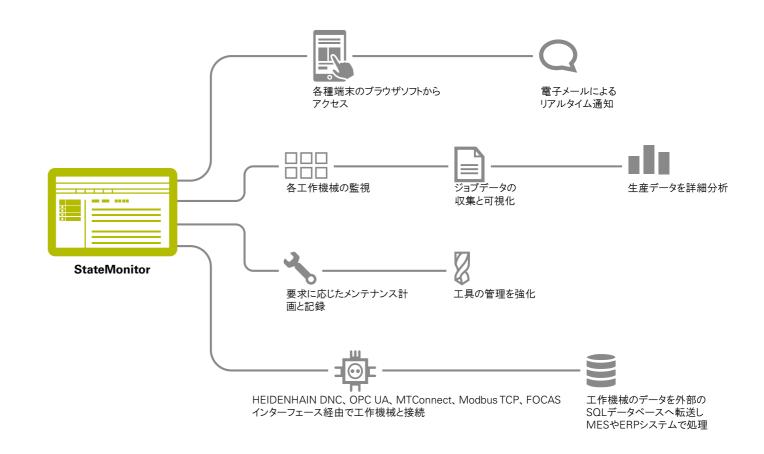
#### HEIDENHAIN 5 Signals

5 Signalsは、機械固有の5つの信号を収集します。



#### HEIDENHAIN 5 Machines

5 Machinesにより、工作機械5台との接続が可能です。



# 工具とワークの段取りおよび測定

# ワーク測定用 タッチプローブ TS

ハイデンハインの**ワーク測定用タッチプローブ TS**は、工作機械上での、段取り、測定、そして 検査作業を支援します。

タッチプローブTSのスタイラスは、ワーク面に接触すると変位を生じると同時に、タッチプローブがケーブルもしくは赤外線/無線経由にてCNC装置にトリガー信号を送信します。

CNC装置は、機械の各軸に設置されたエンコーダが測定した位置データを即座に記録します。保存されたデータは、その後の工程などに使用することができます。摩耗のない光学式もしくは圧電式の信頼性の高いセンサを用いてトリガー信号を生成します。

ハイデンハインは、様々なボール径と長さのスタイラスを用意しています。

ハイデンハインのタッチプローブTSと基準球 KKHを使用することで、機械の回転軸の校正 や、機械の運動に付随して発生する測定誤差 を最小化することができます。こうした校正用 の基準球はタッチプローブの三次元校正にも 最適です。

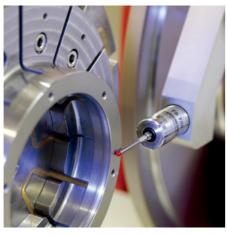
#### ハイデンハインタッチプローブの長所

- 高速測定による非生産時間の削減
- 高精度測定により
- 測定の繰り返し回数を削減
- 測定前に切屑を除去し信頼性を向上するワーク洗浄
- 送受信ユニットSE 661により TNCを簡単操作
- TS 460:

オプションの衝突保護アダプタが接触による 損傷を防ぎ、スピンドルによる熱の影響を緩 和します。

#### • TS 260:

インターフェースを必要とせずに後続電子部 に直接接続可能







無線および赤外線通信式タッチプローブ ATC搭載工作機械用

#### • TS 460:

ユニバーサルタッチプローブ 小型で省エネルギーモード対応。オプション で衝突保護および熱影響の緩和が可能。

#### • TS 760:

高精度タッチプローブ 高いプローブ精度(方向特性)と 繰り返し精度、低触圧が特徴

#### ケーブル通信式タッチプローブ

手動で工具交換を行う工作機械用(研削盤、 旋盤、フライス盤など)

#### • TS 750:

高精度タッチプローブ、ケーブル接続方向 は軸方向もしくは半径方向

#### • TS 150/TS 260:

ケーブル通信式タッチプローブ、ケーブル接続方向は軸方向もしくは半径方向



	TS 460	TS 760	TS 260	TS 150	TS 750
用途	各種CNC工作機械 (マシニングセンタ、フライス盤、 ボール盤、中ぐり盤、旋盤)		CNC研削盤もしくは旋盤		
信号伝送	無線通信と赤外線通	信	ケーブル		
送受信ユニット	SE 540: 赤外線通信 SE 640: 赤外線通信 SE 660: 無線通信/5 SE 661: 無線通信/5	ī 赤外線通信	-		
供給電圧	充電式もしくは使い捨	きて式電池	DC 10 V ~ 30 V	DC 10 V $\sim$ 30 V <sup>1)</sup>	
on/offの切り替え	無線もしくは赤外線通		-		
CNC装置とのインターフェース 信号レベル	HTL、もしくは送受信 EnDat	ユニットSE経由	HTL		
繰り返し精度	2 s ≦ 1 μm	2 s ≦ 0.25 μm	2 s ≦ 1 μm		2 s ≤ 0.25 μm
測定速度	≦ 3 m/min	≦ 0.1 m/min	≦ 3 m/min		≦ 0.1 m/min
保護等級 IEC 60529	IP68				

<sup>&</sup>lt;sup>1)</sup> UTI 150経由

# 工具測長器TTと工具折損検出器TD

不良品発生数の削減、リワーク数の最小化、 非生産時間の削減、加工精度の向上: ハイデンハインの工具測長器TTと工具折損検 出器TDにより、信頼性の高い効率的な工具 測定と工具検査を行なうことができます。

堅牢設計と高い保護等級により工作機械の 加工エリアに直接設置することができます。エ 具の検査は、加工前、2つの加工工程の間、 加工後、いつでも行うことができます。

TD 110

#### 工具測長器

TT 160およびTT 460は、3次元で工具の測定 と検査を行うことができます。TTのディスク型 をした検出部が工具に接触すると変位を生じ ます。同時にTTはトリガー信号を生成し、信号 処理と制御を行うCNC装置に伝送します。トリ ガー信号は、摩耗のない信頼性の高い光学 センサを用いて生成されます。

#### TT 160, TD 110

接続ケーブルによりCNC装置に信号を送信し ます。

#### TT 460

- 無線および赤外線通信により 送受信ユニットに信号を送信します。
- SE 660は、無線および赤外線通信式のタッ チプローブと工具測長器とで共用できる送 受信ユニットです。









	TD 110
取り付け方法	取り付け穴
電気的接続	8ピンM12フランジソケット
供給電圧	10 V ~ 30 V
出力信号	HTL (スイッチング信号 S、S) フローティングスイッチング信号 (NC、NO)
ケーブル長	≦ 30 m
振動 55 Hz ~ 2000 Hz 衝撃 6 ms	$\leq$ 200 m/s <sup>2</sup> (IEC 60068-2-6) $\leq$ 300 m/s <sup>2</sup> (IEC 60068-2-27)
使用温度	10 °C ∼ 50 °C
保存温度	-20 °C ~ 70 °C
保護等級	IP66/68

	TT 160	TT 460
測定方法	3次元接触式: ±X、±Y、+Z	
繰り返し精度	2 σ ≦ 1 μm (測定速度: 1 m/minの場合)	
検出ディスクの最大変位量	≈ 5 mm (全方位に対して)	
供給電圧	DC 10 V ~ 30 V (NC側から)	充電式もしくは 使い捨て式電池
CNC装置との インターフェース 信号レベル	HTL	SE 640: 赤外線通信 SE 660: 無線通信/ 赤外線通信 SE 661: 無線通信/ 赤外線通信
信号伝送	ケーブル経由	360°全方位の無 線および赤外線 通信
検出ディスク	Ø 40 mm もしくはØ 25 mm	
保護等級 IEC 60529	IP68	

# 送受信ユニット SE

ワイヤレス通信用に以下送受信ユニットを用 意しています。

- SE 540: 主軸への搭載用、赤外線通信のみ
- SE 640: 赤外線通信
- **SE 660**: TSとTTで共用可能、無線および 赤外線通信の両方に対応
- **SE 661**: TSとTTで共用可能、無線および 赤外線通信の両方に対応、 EnDatインターフェース搭載

ワイヤレス通信のため、ATC搭載機での使用 に最適です。

送受信ユニットSE 661とタッチプローブTS 460 および工具測長器TT 460はEnDatインター フェースに対応しています。ハイデンハインの EnDatインターフェースは、トリガー信号の他 に診断情報や付加情報を送信するデジタル 双方向インターフェースです。シリアル通信方 式であるため多数の項目データを同時送信す ることができます。









	SE 660	SE 661	SE 540	SE 640
TS 460	無線通信/赤夕	卜線通信	赤外線通信	
TS 760	無線通信/赤夕	卜線通信	赤外線通信	
TT 460	無線通信/赤タ	<b>卜線通信</b>	赤外線通信	

信号伝送の種類とTS、TTおよびSEの組み合わせ

#### デジタル表示カウンタ

ハイデンハインの汎用工作機械用デジタル表示カウンタは多種多様なアプリケーションで使用されています。フライス盤、ボール盤、旋盤など、送り軸を手動で操作するすべての機械に最適なソリューションです。これにはラジアルボール盤も含まれます。

汎用工作機械用デジタル表示カウンタにより、 生産性が向上します。ユーザーフレンドリーな 操作で作業時間を短縮し、ワークの加工精度 を向上させます。

実践的な機能やサイクルが様々な用途で使用可能です。グラフィカル位置決めサポートのある、残り距離表示機能により、表示値が0になるまで移動させるだけで、次の目標位置へ迅速かつ確実に到達できます。デジタル表示カウンタは繰り返し加工シーケンスをプログラムとして保存できるため少量バッチ生産の時間を短縮します。

#### 精密加工が簡単:

ハイデンハインのリニアエンコーダとの組み合わせで、デジタル表示カウンタは直接軸上の移動量を測定します。ボールねじやラックピニオンなどの機械伝達部品によるバックラッシュの影響を受けません。

#### データ処理ユニット

ハイデンハインは、各種アプリケーションに適した計測用データ処理ユニットを用意しています。測定値の取得や統計処理などに多くの機能を搭載しています。自動化作業向けに、測定値はスイッチング機能を使用してさらに高度な処理をすることができます。防滴仕様のフロントパネルと頑丈な金属鋳型のハウジングにより作業現場での最も過酷な環境から本体を守ります。



#### ユーザーフレンドリー性

デジタル表示カウンタと表示機能搭載のデータ処理ユニットは、非常に使いやすい製品になっています。主な特徴としては、

- 視認性に優れたフラットパネルディスプレイ
- タッチスクリーンもしくはキーボードによる 直感的な操作(製品により異なります)
- コンパクトなオールインワンデバイス
- 堅牢なアルミ筐体
- 絶対番地化および原点用判別機能
- 取り付けおよびメンテナンスが簡単
- 経済性

ハイデンハインのデータ処理ユニットおよびデジタル表示カウンタは、測定値を上位装置にてデータ処理を行ったり、プリンタで印刷を行うためのデータインターフェースを搭載しています。

#### 信号変換器

ハイデンハインの信号変換器を使用することによりエンコーダ信号をアプリケーションの要件に柔軟に対応させることができます。アプリケーションにより異なりますが、他の信号(温度センサの信号など)とともにデータ処理し、後続電子機器に伝送することができます。



200.005	汎用工作機械用のデジ	タル表示カウンタ:	シリーズ	ページ
-19.205 0.040		位置決めシステム、フライス盤、旋盤用	POSITIP 8000 ND 7000 ND 5000	74
2 2 20.005	計測アプリケーション用	データ処理ユニット		
2 -47.251 0 S -2000+		計測と検査作業	GAGE-CHEK 2000 GAGE-CHEK 4000 SW	76
	診断•検査機器		PWM 21 PWT 101	77
	信号変換器	インターフェースの適合	EXE 100, IBV 100, IBV 600, IBV 3000, IBV 6000, EIB 100, EIB 2000, EIB 3000	78
		DDモータの温度測定	EIB 5000	79
		角度測定の精度向上	EIB 1500	79
		PCを用いた測定値取得	EIB 700 IK 220	79

# 汎用工作機械用デジタル表示カウンタ

デジタル表示カウンタは以下のような汎用工 作機械に使用されます。

- フライス盤
- 穴あけ盤、中ぐり盤
- 旋盤
- ラジアルボール盤
- 研削盤

ハイデンハインは、それぞれの機械に適した デジタル表示カウンタを用意しています。防滴 仕様のフロントパネルと頑丈なアルミ筐体によ り作業現場での最も過酷な環境から本体を守 ります。







	POSITIP 8000	ND 7000	ND 5000	
応用例	フライス、穴あけ、中ぐり、旋盤用			
説明	マルチタッチ操作対応12.1インチスクリーン、プログラムメモリ、スイッチング入力/出力(デジタルおよびアナログ)	マルチタッチ操作対応7インチスクリーン、スイッチング入力/出力(デジタルおよびアナログ、バージョンにより異なる)	7インチスクリーン、操作キー付	
軸数	6、 このうち2軸はソフトウェアオプションにより有効	3	3	
エンコーダ入力	へ 1 V <sub>PP</sub> 、〜 11 µA <sub>PP</sub> もしくは EnDat 2.2	~ 1 V <sub>PP</sub> 、~ 11 µA <sub>PP</sub> もしくは EnDat 2.2	TTL	
表示分解能	10 μm、5 μm、1 μm もしくは それ以上		5 μm (LS 673 C使用時)、 1 μm (LS 373 C使用時)	
プリセット	100		10	
工具データ	工具数100		工具数16	
プログラミング	対応	ソフトウェアオプション	未対応	
機能	手動およびMDI運転、グラフィカル位置決めサポート、位置値のフォントサイズ変更機能     ユーザ管理およびデータ管理			
	<ul> <li>タッチプローブ接続</li> <li>ACTIVEバージョン: ソフトウェアオプションにより最大3軸(ポイント・ツー・ポイント)のCNC装置が制御可能</li> <li>センタードライブ搭載機械のサポート</li> </ul>	タッチプローブ接続	_	
フライス/中ぐり用	<ul><li>穴あけ(円周上および直線上パターン)</li><li>ポケットの粗加工</li><li>基準点プロービング機能</li><li>スイッチング機能</li></ul>		<ul><li>円周上パターン、 直線上パターン</li><li>対角および 円弧フライス加工</li></ul>	
	ACTIVEバージョン: スピンドル速度の制御	I/Oバージョン: スピンドル速度 の制御	_	
旋盤用	<ul> <li>半径/直径表示</li> <li>Z および Z<sub>0</sub>の個別もしくは合算表示</li> <li>バックオフ用の工具位置保存/テーパ計算</li> <li>スイッチング機能</li> </ul>			
	ACTIVEバージョン: 周速一定制御	I/Oバージョン: 周速一定制御	_	
データインターフェース	イーサネット、USB		USB	

ND 5000

ND 7000

# 計測アプリケーション用データ処理ユニット

11.963

15.181

0.304

# 計測と検査作業

は、以下用途に最適です。

- 計測機器
- 調整および検査機器
- 統計的工程管理(SPC)用検査ステーション
- マルチポイント検査装置
- 測定値の取得
- 位置決め装置

計測および検査作業用のデータ処理ユニット データ処理ユニットGAGE-CHEK 2000は、表 データ処理ソフトウェアGAGE-CHEK 4000SW 示ディスプレイを搭載し筐体が頑丈なスタンド アロンな製品です。選別、最小/最大値の記録、 そして連続測定データの保存といった測定値 の収集および統計処理を行うことができるのが 特徴です。これらのデータで平均値および標 準偏差を計算して、ヒストグラムまたは管理図 でグラフィカルに表示します。

は、長さゲージや各エンコーダを用いた位置決 め作業に最適です。ログ機能を用いて簡単に 位置値を直接Excellに読み込ませることがで きます。

GAGE-CHEK 4000 SWは、最大6軸のマルチ ポイント検査装置に対応する汎用性の高い製 品です。





	GAGE-CHEK 2000	GAGE-CHEK 4000 SW
応用例	<ul><li>・ 位置決め装置</li><li>・ 測定設備</li></ul>	<ul><li>● 位置決めシステム用データ処理ソフトウェア</li><li>● 測定設備</li></ul>
<b>軸数</b> <sup>1)</sup>	3	6
エンコーダ入力	へ 1 V <sub>PP</sub> 、へ 11 µA <sub>PP</sub> 、 EnDat 2.2 もしくは □□TTL	へ 1 V <sub>PP</sub> 、へ 11 μA <sub>PP</sub> もしくはEnDat 2.2 (EIB 74x経由 <sup>3)</sup> )
表示	マルチタッチ操作対応7インチスクリーン	PC画面
機能	<ul> <li>連続測定値の記録(最大・最小値の表示機能付)</li> <li>レニショー社およびハイデンハイン製タッチプローブとの接続</li> <li>データ通信(イーサネットもしくは RS-232経由) 手動タッチプローブをトリガー連続スイッチング機能をトリガー</li> <li>ユーザー管理</li> <li>マスタ部品の測定</li> <li>部品の管理</li> <li>ダイヤルゲージによる測定値のグラフィカル表示</li> <li>直径/半径表示</li> <li>比較測定</li> <li>プロービング機能</li> <li>リモートアクセス</li> <li>数式を用いた位置計算</li> </ul>	<ul> <li>数式を用いた位置計算</li> <li>ダイヤルゲージによる測定値のグラフィカル表示</li> <li>長さや角度表示を軸単位で設定可能</li> <li>連続測定値の記録(最大・最小値の表示機能付)</li> <li>カウント方向の切り替えが簡単</li> <li>Excel対応のログ機能</li> </ul>
データインターフェース	イーサネット、USB、RS-232-C <sup>2)</sup>	-

- <sup>1)</sup> バージョンにより異なります
- <sup>2)</sup> USBポート経由でRS-232アダプタ接続可能
- 3) 別売品のため、別途ハイデンハインから手配してください

# 診断•検査機器

#### ハイデンハインの診断・検査機器

ハイデンハイン製エンコーダは、調整、監視、 診断に必要な全ての情報を出力します。ハイ デンハインは、エンコーダの解析に適している 診断機器PWMや検査機器PWTを用意して います。PWMは汎用的に使用することができ ます。測定公差が小さく、校正が可能です。 PWTはPWMと比べて測定公差が大きく、機 能も少なく、校正もできません。

通常、直接もしくは信号変換器経由で、ハイ デンハイン製エンコーダを様々な後続電子機 器に接続することができます。

ハイデンハインは様々なインターフェースに対 応したエンコーダと信号変換器を提供してい ます。ハイデンハインの診断・検査機器は、各 種インターフェースにも対応しており、高い柔 軟性があります(PWM 21およびPWT 101の 概要を参照してください)。



検査機器PWM 21とATSソフトウェア



モバイル用途に適した 検査機器PWT 101

	POLYS. A 107%	85
7 0	Mar 1384 rem @ 3950 rev 127* Mounting clearance 3975 164,4846	ani an an pen
	Status Revolutions. Angle (argum)	

エンコーダ入力	PWM 21	PWT 101
EnDat 2.1	✓	✓
EnDat 2.2	✓	✓
EnDat 3	✓	-
DRIVE-CLiQ	✓	✓
ファナックシリアルインターフェース	✓	✓
三菱高速シリアルインターフェース	✓	✓
安川シリアルインターフェース	✓	✓
パナソニックシリアルインターフェース	✓	✓
SSI	✓	-
1 V <sub>PP</sub> /TTL/11 μA <sub>PP</sub>	✓	✓
Z1トラック付1 V <sub>PP</sub>	✓	✓
HTL (信号アダプタ経由)	✓	✓

DRIVE-CLiQはSIEMENS AG社の登録商標です。

### 信号変換器

ハイデンハインの信号変換器を使用することに よりエンコーダ信号をアプリケーションの要件に 柔軟に対応させることができます。アプリケー ションにより異なりますが、他の信号(例えば温 度センサの信号など)とともにデータ処理し、後 続電子機器に伝送することができます。

- インターフェースの適合
- 角度測定の精度向上
- DDモータの温度測定
- PCを用いた測定値取得

#### インクリメンタル信号

√ 1 V<sub>PP</sub> > □□TTL

√ 11 μA<sub>PP</sub> > □□TTL

#### インクリメンタル信号 > 位置値

 $\sim 1 V_{PP}$  > EnDat

 $\sim$  1 V<sub>PP</sub> > 7r > 7r > 7rフェース

フェース

#### 位置值

**78** 

EnDat > DRIVE-CLiQ

EnDat > ファナック

EnDat > 安川シリアルインター フェース

ハイデンハインの信号変換器は各種形状の 製品を用意しています。

- ボックスタイプ
- コネクタタイプ
- ケーブルタイプ
- 組込み基板タイプ
- DINレール取付けタイプ



ハイデンハインの信号変換器は、エンコーダ信 応じたものを柔軟に選択することができます。

#### IBV 600, IBV 100, IBV 3000,

信号を内挿分割することも可能です。これに より高い分解能が達成できるため、位置決め 精度の向上やより高い品質の制御が可能に なります。

インクリメンタル信号 (TTL)

#### IBV 6000シリーズ

- 出力側インターフェース:

#### EIB 100. EIB 3000 シリーズ

これらの信号変換器は入力信号を内挿分割 することができ、カウント機能も搭載しています。 原点を通過するとただちに絶対位置値を生成 し、後続電子部に出力します。

- 入力側インターフェース: インクリメンタル信号 (1 V<sub>PP</sub>)
- 出力側インターフェース: シリアルインターフェース (EnDat 2.2、ファナックシリアルインターフェー ス、三菱高速シリアルインターフェース)

#### EIB 2391 S, EIB 3392 S, EIB 3392 F, EIB 3391Y シリーズ

これらの信号変換器は、位置、温度、診断結 果のようなエンコーダ情報を出力インターフェー スのフォーマットに変換します。

- 入力側インターフェース: シリアルインターフェース (EnDat 2.2)
- 出力側インターフェース: シリアルインターフェース (DRIVE-CLiQ/ファナック/安川)

#### DDモータの温度測定

3本の巻線全てを監視することによりコスト効率 の向上とDDモータの過負荷を防止します。 最大3個の温度センサが温度計測を最適化 し、さらに温度計測時の伝送タイミングを補正 することによりETEL製DDモータの制御を最適 化します。

#### EIB 5000 シリーズ

- 必要なケーブル本数が少ない
- DDモータの過負荷を防止
- 過熱に対する応答速度を向上
- コスト効率の向上

#### 角度測定の精度向上

ハイデンハインのロータリエンコーダの走査ヘッ ド2個を用いて、制御ループに悪影響を与える ことなくリアルタイムに位置計算を行うことがで きます。組込み型角度エンコーダの目盛本体 取付け時の偏心や、シャフトのラジアル振れ等 の偏差は、EIB 1500で補正可能です。

#### EIB 1500 シリーズ

• 入力信号:

2個の走査へッドを搭載した絶対番地化原点 付きハイデンハイン製角度計測用エンコー ダからのインクリメンタル信号(各走査ヘッド の位置間隔は180°±5°)

• 出力信号:

EnDat 2.2、ファナックシリアルインターフェー ス、三菱高速シリアルインターフェース

#### PCを用いた測定値取得

信号変換器を使用することで、エンコーダは PCを用いて測定値を取得し、同時に高分解能 のエンコーダ信号と高速な測定値取得を必要 とするアプリケーションに接続することができま す。例えば、検査ステーションやマルチポイン ト検査装置に最適です。

#### EIB 700 シリーズ

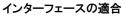
- 高分解能のエンコーダ信号と高速な測定値 の取得に適した信号変換器
- ・ イーサネット経由のデータ伝送により複数個 のEIBを接続することや、無線LANでの使用 も可能
- エンコーダ入力:
- 1 V<sub>PP</sub>、11 μA<sub>PP</sub>、EnDat 2.1、EnDat 2.2 もしくはSSI
- 最大4台のハイデンハイン製エンコーダを接 続可能

#### IK 220 シリーズ

- 高分解能のエンコーダ信号と高速な測定値 の取得に適した信号変換器
- PCIカウンタカード
- エンコーダ入力:
- 1 VPP、EnDat 2.1、EnDat 2.2もしくは 11 μA<sub>PP</sub>
- 最大2台のハイデンハイン製エンコーダを接 続可能







号を後続電子機器に中継することで互換性を 高めることができます。信号変換器は信号を 内挿分割し、ボックスタイプ、コネクタタイプ、 ケーブルタイプなどの様々なタイプから用途に

# EXE 100 シリーズ

信号変換器内では、信号変換の他に正弦波

- 入力側インターフェース: インクリメンタル信号 (1 V<sub>PP</sub>もしくは11 μA<sub>PP</sub>) • 出力側インターフェース:

- 入力側インターフェース: インクリメンタル信号 (1 Vpp)
- 複数出力(1 Vpp もしくはTTL)





# **HEIDENHAIN**

#### ハイデンハイン株式会社

www.heidenhain.co.jp sales@heidenhain.co.jp

service@heidenhain.co.jp 本社

〒102-0083 東京都千代田区麹町3-2 ヒューリック麹町ビル9F ② (03) 3234-7781

名古屋営業所

〒460-0002 HF桜通ビルディング10F ② (052) 959-4677

350 457-JH · PDF · 02/2025 版権保持 ※仕様は改善のため、事前にお断りなく変更することがあります。

#### 大阪営業所

〒532-0011 名古屋市中区丸の内3-23-20 大阪市淀川区西中島6-1-1 HF桜通ビルディング10F 新大阪プライムタワー16F ② (052) 959-4677 ② (06) 6885-3501

#### 九州営業所

〒802-0005 北九州市小倉北区堺町1-2-16 十八銀行第一生命共同ビルディング6F **2** (093) 511-6696



世界各地のハイデンハイン